

DUDEN

ABI GENIAL

MATHEMATIK

DAS SCHNELL-MERK-SYSTEM

Mit **Original-**
prüfungen und
Musterlösungen
online auf
www.lernhelfer.de

Meilensteine der Mathematik



um 325 v. Chr.

Euklid von Alexandria entwickelt einen axiomatischen Aufbau der Geometrie

1636

Pierre de Fermat konzipiert grundsätzlich die analytische Geometrie



1637

René Descartes führt Koordinatensysteme zur algebraischen Behandlung geometrischer Probleme ein

1755

Funktionen werden zum Gegenstand der Differentialrechnung bei Leonard Euler



1794

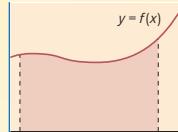
Carl Friedrich Gauß verwendet die mittlere quadratische Abweichung als Streuungsmaß

1831

Carl Friedrich Gauß führt den Begriff der komplexen Zahl ein

1843

William Rowan Hamilton definiert das Skalarprodukt

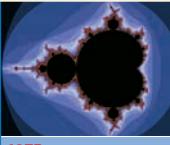


1854

Neufassung des Begriffs des Integrals durch Georg Friedrich Bernhard Riemann

1918

Richard von Mises entwickelt eine statistische Wahrscheinlichkeits-theorie



1975

Benoît Mandelbrot entdeckt universelle Strukturen in nicht linearen dynamischen Systemen



287–212 v. Chr.

Archimedes von Syrakus bestimmt Flächeninhalte an Parabeln und Kreisen, die Oberfläche und das Volumen der Kugel



1654

Anfänge der Wahrscheinlichkeitsrechnung mit dem Briefwechsel zwischen Chevalier de Méré und Blaise Pascal zum Glücks-spiel

1664–1666

Isaac Newton entwickelt seine Fluxionsrechnung

1673–1676

Gottfried Wilhelm Leibniz entwickelt die Grundlagen der Infinitesimalrechnung

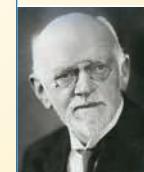


1837

Siméon Denis Poisson gibt Formeln für Erwartungswert und Varianz einer Binomial-verteilung an

1812

Pierre Simon Laplace veröffentlicht die Hauptsätze der Wahrscheinlichkeits-rechnung



1899

David Hilbert stellt ein Axiomensystem der Geometrie ohne explizite Definition der Begriffe Punkt und Gerade auf



1995

Andrew Wiles gelingt der Beweis der fermatschen Vermutung

1933

Andrej Nikolajewitsch Kolmogoroff formuliert endgültig ein Axiomensystem zum Aufbau der Wahrscheinlichkeits-rechnung

Duden

ABI GENIAL

MATHEMATIK

DAS SCHNELL-MERK-SYSTEM

Dudenverlag

Berlin

Inhaltsverzeichnis

1. Funktionen 6

- Wichtige Definitionen 6
 - 1.1 Darstellung und Beschreibung 8
 - 1.2 Eigenschaften 10
 - 1.3 Verknüpfen und Verketten 14
- TOPTHEMA**
- Funktionenscharen 16
 - 1.4 Funktionsklassen 18
 - 1.5 Zahlenfolgen 33

2. Gleichungen und Gleichungssysteme 36

- Wichtige Definitionen 36
 - 2.1 Quadratische Gleichungen 38
 - 2.2 Wurzelgleichungen 39
 - 2.3 Goniometrische Gleichungen 39
 - 2.4 Exponential- und Logarithmengleichungen 41
 - 2.5 Lineare Gleichungssysteme 42
- TOPTHEMA**
- Gaußsches Eliminierungsverfahren 44

3. Differenzialrechnung 48

- Wichtige Definitionen 48
- 3.1 Grenzwertsätze 50
- 3.2 Stetigkeit von Funktionen 53
- 3.3 Ableitung einer Funktion 56
- 3.4 Differenzierungsregeln 57
- 3.5 Ableitungen elementarer Funktionen 61
- 3.6 Sätze über differenzierbare Funktionen 62

3.7	Funktionseigenschaften	64
3.8	Kurvendiskussion	71
3.9	Modellierung	72
	TOPTHEMA	
	Extremwertprobleme	76

4. Integralrechnung 78

	Wichtige Definitionen	78
4.1	Integrale und Integrationsregeln	79
4.2	Bestimmtes Integral	80
4.3	Hauptsatz der Differenzial- und Integralrechnung	83
4.4	Integrationsmethoden	84
4.5	Berechnen bestimmter Integrale	86
4.6	Uneigentliche Integrale	89
	TOPTHEMA	
	Berechnung von Rotationskörpern	90

5. Vektoren und Vektorräume 92

	Wichtige Definitionen	92
5.1	Rechnen mit Vektoren	93
5.2	Lagebeziehungen	97
5.3	Komponenten und Koordinaten von Vektoren	99
5.4	Koordinatensysteme	100
	TOPTHEMA	
	Skalar- und Vektorprodukt	102
5.5	Spatprodukt	106
5.6	Vektorräume	107

6.	Matrizen	110
	Wichtige Definitionen	110
6.1	Spezielle Matrizen	111
6.2	Rechnen mit Matrizen	112
6.3	Inverse Matrizen	115
6.4	Lineare Abbildungen	115
TOPTHEMA		
	Übergangsmatrizen	116
7.	Analytische Geometrie	120
	Wichtige Definitionen	120
7.1	Geraden in Ebene und Raum	121
7.2	Ebenen	126
TOPTHEMA		
	Ebenen in spezieller Lage	132
7.3	Schnittwinkel	134
7.4	Abstände	136
7.5	Kreise und Kugeln	140
8.	Wahrscheinlichkeitsrechnung	146
	Wichtige Definitionen	146
8.1	Beschreibung von Zufallsexperimenten	147
TOPTHEMA		
	Ereignisse und Ereignisverknüpfungen	148
8.2	Gleichverteilung	153
8.3	Zählprinzipien	155
8.4	Urnensmodelle	158
8.5	Bedingte Wahrscheinlichkeit	159
8.6	Zufallsgrößen	161
8.7	Binomialverteilung	166
8.8	Weitere Verteilungen	171

9. Beschreibende und beurteilende Statistik 176

Wichtige Definitionen 176

9.1 Beschreibende Statistik 177

9.2 Beurteilende Statistik 181

TOPTHEMA

Testkonstruktion und -durchführung 187

Prüfungsratgeber und Prüfungsaufgaben 188

1 MIND-MAP Der Prüfungsstoff 188

2 Die Prüfungsklausur 190

2.1 Inhalt und Aufbau einer Klausur 190

2.2 Die Operatoren 191

3 Thematische Prüfungsaufgaben 195

3.1 Funktionen 195

3.2 Gleichungen und Gleichungssysteme 198

3.3 Differenzialrechnung 200

3.4 Integralrechnung 203

3.5 Vektoren und Vektorräume 205

3.6 Matrizen 207

3.7 Analytische Geometrie 210

3.8 Wahrscheinlichkeitsrechnung 212

3.9 Beschreibende und beurteilende Statistik 214

Anhang: Zeichen, Symbole und Abkürzungen 216

Register 219

1 Funktionen

Wichtige Definitionen

Abbildungen

Eine **Abbildung** ordnet den Elementen einer Menge D durch eine Vorschrift Elemente einer Menge W zu. Eine solche Abbildung (Zuordnung) nennt man

- **mehrdeutig**, wenn mindestens einem $x \in D$ **mehr als ein** $y \in W$ zugeordnet wird,
- **eindeutig**, wenn jedem $x \in D$ **genau ein** $y \in W$ zugeordnet wird,
- **eineindeutig**, wenn außerdem noch zu jedem $y \in W$ **genau ein** $x \in D$ gehört.

Mehrdeutige Abbildung f_1 :

Jeder ganzen Zahl wird die Zahl zugeordnet, für die sie Teiler ist, also $1 \rightarrow 1; 1 \rightarrow 2; 2 \rightarrow 2; \dots$

Eindeutige Abbildung f_2 :

Jeder ganzen Zahl wird ihr Quadrat zugeordnet, also $0 \rightarrow 0; \pm 1 \rightarrow 1; \pm 2 \rightarrow 4; \pm 3 \rightarrow 9; \dots$

Eineindeutige Abbildung f_3 :

Jeder reellen Zahl wird ihr Doppeltes zugeordnet, also $0 \rightarrow 0; 1 \rightarrow 2; 0,5 \rightarrow 1; \pi \rightarrow 2\pi$ usw. Zu jeder reellen Zahl gehört auch *genau eine* reelle Zahl, die halb so groß ist.

Produktmengen

Eine Abbildung ist beschreibbar als Teilmenge der Produktmenge $D \times W$.

Die **Produktmenge** $D \times W$ ist die Menge aller geordneten Paare, deren erste Komponente ein Element aus D und deren zweite Komponente ein Element aus W ist.

$$D = \mathbb{Z}; W = \mathbb{N}$$

$$D \times W = \{(0; 0), (0; 1), \dots, (-1; 0), (-1; 1), (-1; 2), \dots, (1; 0), (1; 1), (1; 2), \dots, (-2; 0), (-2; 1), (-2; 2), \dots\}.$$

Abbildung f_2 von oben ist eine Teilmenge von $D \times W$.

$$f_2 = \{(0; 0), (-1; 1), (1; 1), (-2; 4), (2; 4), \dots\}$$

Funktionen

Eine **Funktion** f ist eine eindeutige Zuordnung (Abbildung) der Elemente zweier Mengen. Jedem Element x aus der Definitionsmenge D_f (dem **Definitionsbereich**) wird dabei genau ein Element y aus einer Wertemenge W_f (dem **Wertebereich**) zugeordnet.

Kurzform:

$$f: x \mapsto y \quad \text{oder} \quad f: x \mapsto f(x)$$

Die Elemente $x \in D_f$ heißen **Argumente** von f , die zugeordneten Elemente $y \in W_f$ bzw. $f(x) \in W_f$ heißen **Funktionswerte**. Die Gleichung $y = f(x)$ heißt **Funktionsgleichung** der Funktion f .

Messung der Lufttemperatur T zu bestimmten Uhrzeiten

Uhrzeit	4	6	8	20	22	24
T in °C	-3	-2	0	0	-1	-2

Hier gilt:

$$D_f = \{4; 6; 8; 20; 22; 24\} \quad W_f = \mathbb{Z}$$

(bei ganzzahliger Messung)

$$f = \{(4; -3), (6; -2), (8; 0), (20; 0), (22; -1), (24; -2)\}$$

Jeder reellen Zahl wird ihre dritte Potenz zugeordnet.

Hier gilt:

$$D_f = \mathbb{R}; \quad W_f = \mathbb{R}$$

$$f = \{(x; y) \mid y = x^3 \text{ und } x \in \mathbb{R}\},$$

also $f = \{(0; 0), (-2; -8), (0,5; 0,125), \dots\}, f \subset \mathbb{R} \times \mathbb{R}$

Reelle Funktionen

Sind Definition- und Wertebereich Mengen reeller Zahlen, so spricht man von **reellen Funktionen**.

Eine Funktion kann auch zwei oder mehr unabhängige Variablen besitzen.

Bei zwei unabhängigen Variablen besteht der Definitionsbereich aus geordneten Paaren reeller Zahlen und der Wertebereich ist \mathbb{R} oder eine Teilmenge von \mathbb{R} . Man schreibt dann z.B. $z = f(x, y)$.

Für den Flächeninhalt A eines Rechtecks mit den Seitenlängen a und b (jeweils auf Maßzahlen bezogen) gilt:

$$A(a, b) = a \cdot b.$$

Der Definitionsbereich von A ist die Menge $\{(a; b) \mid a, b \in \mathbb{R}^+\}$, der Wertebereich ist \mathbb{R}^+ . Jedem Paar von Seitenlängen wird eindeutig ein Flächeninhalt zugeordnet.

1.1 Darstellung und Beschreibung

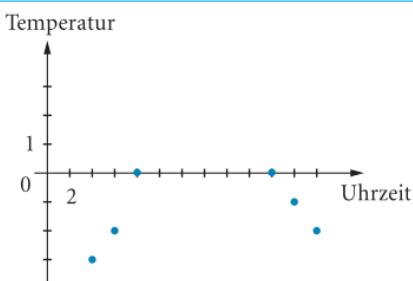
Für die Darstellung und Beschreibung reeller Funktionen kommen vor allem folgende Varianten in Frage:

- Angabe der (geordneten) **Paare** einander zugeordneter Elemente aus Definitions- und Wertebereich (nur möglich bei endlicher Paaranzahl);
- Beschreibung der Zuordnungsvorschrift in Worten (**Wortvorschrift**; verbale Beschreibung);
- Angabe einer die Zuordnung vermittelnden **Funktionsgleichung** $y = f(x)$ ($f(x)$ heißt dann **Funktionsterm**);
- Darstellung der einander zugeordneten Elemente in einer **Wertetabelle** (bei endlicher Paarzahl);
- Beschreibung durch **grafische Darstellungen**, z.B. durch ein Pfeildiagramm oder durch Deuten der Zahlenpaare als die Koordinaten von Punkten in einem Koordinatensystem, wodurch man einen Graphen der Funktion erhält.

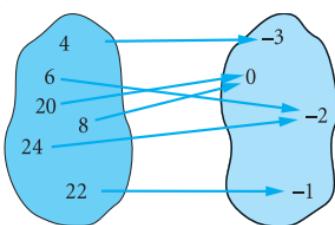
Darstellung und Beschreibung von Funktionen															
Variante	Beispiel Temperaturmessung														
Paarangabe	(4; -3), (6; -2), (8; 0), (20; 0), (22; -1), (24; -2)														
Wortvorschrift	Jedem Messzeitpunkt wird die gemessene Lufttemperatur zugeordnet														
Funktionsgleichung	(Angabe ist in diesem Falle nicht möglich)														
Wertetabelle	<table border="1"> <thead> <tr> <th>Uhrzeit</th><th>4</th><th>6</th><th>8</th><th>20</th><th>22</th><th>24</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>T in °C</td><td>-3</td><td>-2</td><td>0</td><td>0</td><td>-1</td><td>-2</td></tr> </tbody> </table>	Uhrzeit	4	6	8	20	22	24	T in °C	-3	-2	0	0	-1	-2
Uhrzeit	4	6	8	20	22	24									
T in °C	-3	-2	0	0	-1	-2									

Darstellung und Beschreibung von Funktionen (Forts.)

grafische Darstellung



Pfeildiagramm



Parameterdarstellung

Bei der Parameterdarstellung von Funktionen wird sowohl die Variable x als auch die Variable y jeweils durch eine Gleichung beschrieben, die einen (gemeinsamen) Parameter t als unabhängige Variable enthält. Es gilt also: $x = f_1(t)$ und $y = f_2(t)$.

Beispiel: Es sei $x = f_1(t) = \frac{t}{3}$ und $y = f_2(t) = 6t$ mit

$D_{f_1} = D_{f_2} =]-\infty; \infty[$ bzw. $-\infty < t < \infty$. Dann erhält man folgende Wertetabellen:

Wertetabelle für f_1 und f_2

t	-9	-6	-3	0	3	6
$x = f_1(t) = \frac{t}{3}$	-3	-2	-1	0	1	2
$y = f_2(t) = 6t$	-54	-36	-18	0	18	36

1.2 Eigenschaften

Monotonie

Definition

Eine Funktion f heißt in einem Intervall I von D_f

monoton fallend,

wenn für beliebige $x_1, x_2 \in I$ gilt:

$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \geq f(x_2)$$

monoton wachsend,

$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \leq f(x_2)$$

Gilt sogar

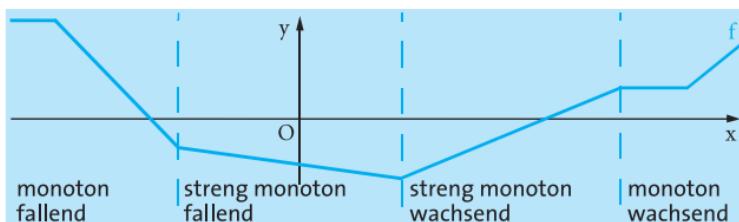
$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) > f(x_2)$$

$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) < f(x_2)$$

so heißt f

streng monoton fallend.

streng monoton wachsend.



Beschränktheit

Definition

Eine Funktion f heißt

nach oben beschränkt,

wenn es eine Zahl $s_0 \in \mathbb{R}$ gibt,

sodass für alle $x \in D_f$ gilt:

$$f(x) \leq s_0$$

nach unten beschränkt,

wenn es eine Zahl $s_u \in \mathbb{R}$ gibt,

$$f(x) \geq s_u$$

Man nennt dann

s_0 **obere Schranke** von f .

s_u **untere Schranke** von f .

Symmetrie

► Gerade und ungerade Funktionen

Eine Funktion f heißt

gerade Funktion,

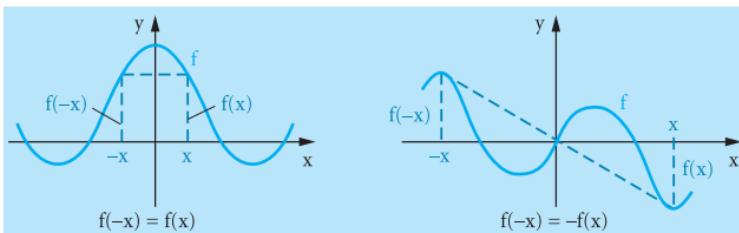
wenn mit der Zahl x stets auch $-x$ zum Definitionsbereich D_f von f gehört und wenn gilt:

$$f(-x) = f(x)$$

ungerade Funktion,

$$f(-x) = -f(x)$$

- Der Graph einer geraden Funktion ist achsensymmetrisch zur y -Achse.
- Der Graph einer ungeraden Funktion ist punktsymmetrisch zum Koordinatenursprung.



Beispiele: $f_1(x) = x^2$ ist eine gerade Funktion, denn $f_1(-x) = (-x)^2 = x^2 = f_1(x)$.

$f_2(x) = x^3$ ist eine ungerade Funktion, denn

$$f_2(-x) = (-x)^3 = -x^3 = -f_2(x).$$

$f_3(x) = x^2 - x$ ist weder gerade noch ungerade, denn

$$f_3(-x) = (-x)^2 - (-x) = x^2 + x, \text{ also verschieden von } f_3(x) \text{ und } -f_3(x).$$

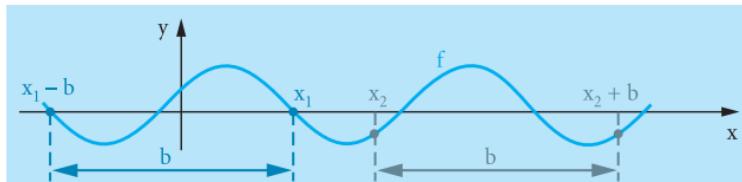
Periodizität

► Definition

Eine Funktion f heißt **periodisch**, wenn es eine Zahl $b > 0$ gibt, sodass für jedes $x \in D_f$ gilt: $f(x + b) = f(x)$ ($x + b \in D_f$). Die kleinste derartige Zahl b wird **Periode** von f genannt.

Für eine periodische Funktion f mit $f(x + b) = f(x)$ gilt also:

- Im Abstand b wiederholen sich die Funktionswerte.
- Die Abschnitte des Graphen von f über den Intervallen $[x; x + b]$, $[x + b; x + 2b]$, $[x - 3b; x - 2b]$, ... aus D_f sind kongruent.



Umkehrbarkeit und Umkehrfunktionen

Definition

Eine Funktion $y = f(x)$ heißt umkehrbar, wenn die durch sie vermittelte Zuordnung **umkehrbar eindeutig** ist.

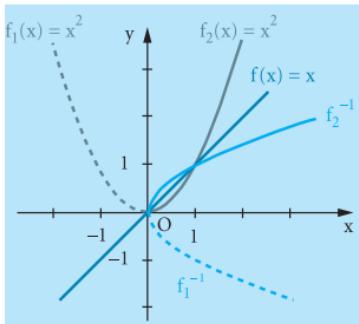
Zu jedem Element $y \in W_f$ gehört also auch genau ein $x \in D_f$. Das heißt: Für alle $x_i \in D_f$ folgt aus $x_1 \neq x_2$ stets $f(x_1) \neq f(x_2)$. Die Umkehrfunktion von f (auch inverse Funktion genannt) wird mit f^{-1} bezeichnet. Es ist $D_{f^{-1}} = W_f$ und $W_{f^{-1}} = D_f$.

Die **Gleichung der Umkehrfunktion** von f gewinnt man, indem man die Gleichung $y = f(x)$ nach x auflöst (so dies möglich ist) und die Bezeichnungen y und x vertauscht. Die Graphen einer Funktion $y = f(x)$ und ihrer Umkehrfunktion $y = f^{-1}(x)$ liegen spiegelbildlich zur Geraden $y = x$.

Beispiel: Die Funktion g mit der Gleichung $y = 3x - 5$, $D_g = \mathbb{R}$ ist umkehrbar und hat die Gleichung $g^{-1}: y = \frac{1}{3}x + \frac{5}{3}$. Die Funktion $f(x) = x^2$ vermittelt hingegen keine eineindeutige Zuordnung: Jedem y -Wert (Ausnahme: 0) sind zwei x -Werte zugeordnet. Zerlegt man jedoch f in die beiden Funktionen $f_1: y = x^2$, $D_{f_1} =]-\infty; 0]$, und $f_2: y = x^2$, $D_{f_2} = [0; \infty[$,

dann existieren deren Umkehrungen. Aus $y = x^2$ folgt $|x| = \sqrt{y}$, woraus man $-x = \sqrt{y}$ bzw. $x = \sqrt{y}$ erhält. Vertauschen von x und y liefert die Gleichungen der Umkehrfunktionen

$$f_1^{-1}: y = -\sqrt{x}, f_2^{-1}: y = \sqrt{x}.$$



Nullstellen

Definition

Eine Zahl $x_0 \in D_f$ heißt **Nullstelle von f** , wenn $f(x_0) = 0$ gilt.

In der grafischen Darstellung ist eine Nullstelle einer Funktion die Abszisse eines Schnittpunkts des Funktionsgraphen mit der x-Achse. Eine Funktion kann genau eine, mehrere oder keine Nullstelle bzw. Schnittpunkte mit der x-Achse besitzen.

Abschnittsweise definierte Funktionen

Definition

Abschnittsweise definierte Funktionen werden in den Abschnitten ihres Definitionsbereiches durch unterschiedliche Zuordnungs-vorschriften bzw. Funktionsterme definiert.

Beispiel: Die Zuordnung „Briefgewicht (m in g) → Beförderungsgebühr (p in Euro)“ stellt eine Funktion $p = f(m)$ dar:

$$p(m) = \begin{cases} 0,55 & \text{für } 0 < m \leq 20 \\ 0,90 & \text{für } 20 < m \leq 50 \\ 1,45 & \text{für } 50 < m \leq 500 \\ 2,20 & \text{für } 500 < m \leq 1000 \end{cases}$$

1.3 Verknüpfen und Verketten

Verknüpfen

Aus bekannten Funktionen können durch **Verknüpfen** der entsprechenden Funktionsgleichungen (kurz: der Funktionen) mithilfe der Grundrechenoperationen Addition, Subtraktion, Multiplikation und Division neue Funktionen gebildet werden.

► Summe, Differenz, Produkt, Quotient

Die Funktionen f mit $y = f(x)$ und g mit $y = g(x)$ auf den Definitionsmengen D_f und D_g bilden folgende Verknüpfungen:

Summe $s = f + g$ mit $s(x) = f(x) + g(x)$, $D_s = D_f \cap D_g$

Differenz $d = f - g$ mit $d(x) = f(x) - g(x)$, $D_d = D_f \cap D_g$

Produkt $p = f \cdot g$ mit $p(x) = f(x) \cdot g(x)$, $D_p = D_f \cap D_g$

Quotient $q = \frac{f}{g}$ mit $q(x) = \frac{f(x)}{g(x)}$, $D_q = D_f \cap D_g \setminus \{x | g(x) = 0\}$

Der Definitionsbereich einer durch Verknüpfung entstandenen Funktion ist in Abhängigkeit von den Definitionsbereichen der Ausgangsfunktion und der Verknüpfungsart zu bestimmen.

Beispiel: Für die Funktionen $f(x) = x^2$ und $g(x) = x - 1$ mit $D_f = D_g = \mathbb{R}$ wird das Produkt $f \cdot g$ beschrieben durch $p(x) = x^2 \cdot (x - 1)$, $x \in \mathbb{R}$. Für den Quotienten $\frac{f}{g}$ erhält man $q(x) = \frac{x^2}{x - 1}$, $x \in \mathbb{R} \setminus \{1\}$.

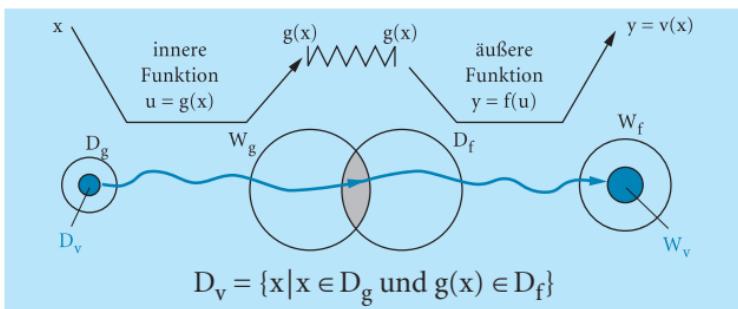
Verketten

Eine weitere Möglichkeit, aus gegebenen Funktionen neue Funktionen zu bilden, stellt das **Nacheinanderausführen** bzw. **Verketten** zweier Zuordnungsvorschriften dar.

► Verkettung, äußere und innere Funktion

Die Funktion v mit $v(x) = f(g(x))$ heißt **Verkettung** von f und g . Man schreibt $v = f \circ g$ (gesprochen: f nach g). Die Funktion f nennt man **äußere Funktion**, die Funktion g **innere Funktion** der verketteten Funktion v . Die Verkettung v ist definiert für alle x , für welche die Funktionswerte von g (also $g(x)$) zum **Definitionsbereich** von f gehören.

Eine Verkettung der äußeren Funktion f mit der inneren Funktion g zur Funktion $v = f \circ g$ bedeutet demnach, dass man Funktionswerte $g(x)$ der inneren Funktion g zu Argumenten der äußeren Funktion f macht. Eine Verkettung ist nur dann möglich, wenn die Schnittmenge aus dem Definitionsbereich von f und dem Wertebereich von g nicht leer ist.



Beispiel: Betrachtet werden die Funktionen $f(x) = \sin x$ und $g(x) = 2x$. Um die Verknüpfung $f \circ g$ zu erhalten, wendet man in einem ersten Schritt auf einen Wert x aus dem Definitionsbereich von g die Zuordnungsvorschrift g „Verdopple!“ an und erhält so den Funktionswert $g(x) = 2x$.

In einem zweiten Schritt wird auf den Wert $g(x)$ die Zuordnungsvorschrift f „Sinuswert bilden!“ angewendet. Man erhält: $f(2x) = \sin 2x$.

Durch die Verknüpfung $f \circ g$ ist somit die neue Funktion v mit $v(x) = \sin 2x$ entstanden.

Werden reelle Zahlen additiv oder multiplikativ mit Funktionstermen $f(x)$ oder mit der Funktionsvariablen x verknüpft, so erhält man die Gleichungen neuer Funktionen.

Diese Gleichungen beschreiben jeweils eine Menge von Funktionen, eine **Funktionenschar**. Die Gleichungen der einzelnen Funktionen (der **Scharelemente**) hängen von der Wahl der **Scharparameter** c, d, k bzw. m ab. Das Bild einer Funktionenschar ist eine **Graphenschär**.

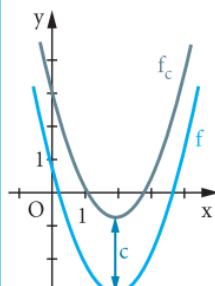
Gleichungen der Funktionsscharen

Aus einer Funktionsgleichung $y = f(x)$ entstehen so z.B. die Gleichungen ($c, d, k, m \in \mathbb{R}$)

- 1 $y = f_c(x) = f(x) + c,$
- 2 $y = f_d(x) = f(x + d),$
- 3 $y = f_k(x) = k \cdot f(x),$
- 4 $y = f_m(x) = f(m \cdot x).$

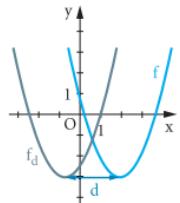
Übergang von $y = f(x)$ zu $y = f_c(x) = f(x) + c$

Die Graphen der Schar f_c erhält man durch **Verschiebung** des Graphen von f in Richtung der **y-Achse** um $|c|$ Einheiten, und zwar für $c > 0$ in Richtung des positiven und für $c < 0$ in Richtung des negativen Teils der **y-Achse**.



Übergang von $y = f(x)$ zu $y = f_d(x) = f(x + d)$

Die Graphen der Schar f_d erhält man durch **Verschiebung des Graphen von f in Richtung der x -Achse um $|d|$ Einheiten**, und zwar für $d > 0$ in Richtung des negativen und für $d < 0$ in Richtung des positiven Teils der x -Achse.

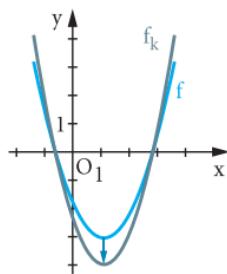


Übergang von $y = f(x)$ zu $y = f_k(x) = k \cdot f(x)$

Die Graphen der Schar f_k erhält man durch **Streckung oder Stauchung** des Graphen von f senkrecht zur x -Achse mit dem Faktor $|k|$.

$k > 1$: Streckung, $0 < k < 1$: Stauchung
Für $k = -1$ geht der Graph von f_k aus dem Graphen von f durch **Spiegelung** an der x -Achse hervor.

$-1 < k < 0$ oder $k < -1$: Spiegelung an der x -Achse und anschließend Stauchung bzw. Streckung senkrecht zur x -Achse.



Übergang von $y = f(x)$ zu $y = f_m(x) = f(m \cdot x)$

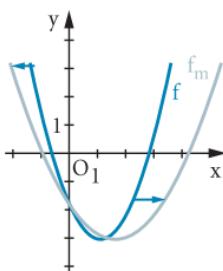
Die Graphen der Schar f_m erhält man durch **Streckung oder Stauchung** des Graphen von f senkrecht zur y -Achse mit dem Faktor $\frac{1}{|m|}$

$m > 1$: Streckung

$0 < m < 1$: Stauchung

Für $m = -1$ geht der Graph von f_m aus dem Graphen von f durch **Spiegelung** an der y -Achse hervor.

$-1 < m < 0$ oder $m < -1$: Spiegelung an der y -Achse und anschließend Streckung bzw. Stauchung senkrecht zur y -Achse.



1.5 Funktionsklassen

Einteilung reeller Funktionen

Je nachdem, ob bei der Verknüpfung der Funktionsvariablen im Funktionsterm nur **rationale Rechenoperationen** (also die Grundrechenarten und ihre Umkehrungen) oder darüber hinaus noch weitere Rechenoperationen vorkommen, unterscheidet man **rationale** und **nichtrationale Funktionen**. Die rationalen Funktionen werden noch einmal unterteilt in ganzrationale und gebrochenrationale Funktionen.

Ganzrationale Funktionen

Funktionen mit einer Gleichung der Form

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

($a_i \in \mathbb{R}$, $a_n \neq 0$, $n \in \mathbb{N}$, $D_f = \mathbb{R}$)

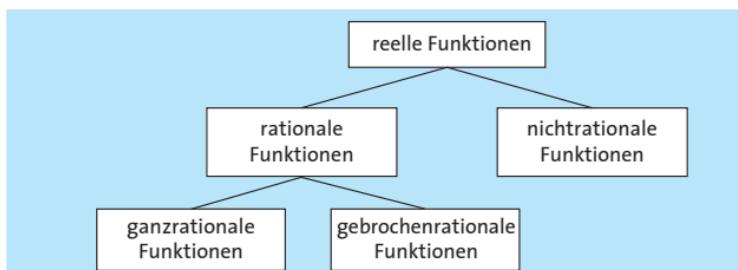
nennt man **ganzrationale Funktionen n-ten Grades**.

Gebrochenrationale Funktionen

Eine Funktion f , die sich durch den Quotienten zweier ganzrationaler Funktionsterme beschreiben lässt, heißt **gebrochenrationale Funktion**. Sie hat die Form

$$f(x) = \frac{u(x)}{v(x)} = \frac{a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x^1 + a_0}{b_k x^k + b_{k-1} x^{k-1} + \dots + b_1 x^1 + b_0} .$$

Eine solche gebrochenrationale Funktion ist nur für reelle Zahlen definiert, für die $v(x) \neq 0$ gilt.



Lineare Funktionen

▶ Definition

Funktionen mit einer Gleichung der Form $f(x) = m \cdot x + n$ ($x, m, n \in \mathbb{R}$) heißen **lineare Funktionen**.

In der Gleichung $f(x) = m \cdot x + n$ ist $m \cdot x$ das **lineare Glied** und n das **absolute Glied**.

Die Graphen linearer Funktionen sind **Geraden**. Diese werden durch zwei zur Funktion gehörende Zahlenpaare eindeutig bestimmt.

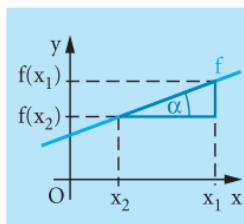
Für eine lineare Funktion mit der Gleichung $f(x) = mx + n$ gilt

$$\frac{f(x_1) - f(x_2)}{x_1 - x_2} = m = \tan \alpha \quad (x_1 \neq x_2)$$

m heißt der **Anstieg**, α der **Steigungswinkel** der Geraden.

$m > 0$: steigende Gerade

$m < 0$: fallende Gerade



Lineare Funktionen mit einer Gleichung der Form $f(x) = mx$ beschreiben einen **proportionalen Zusammenhang**. Eine Vervielfachung des Arguments x bewirkt eine ebensolche Vervielfachung des Funktionswertes $f(x)$.

Für $m = 0$ hat die Gleichung der linearen Funktion die Gestalt $f(x) = n$. Die Funktionswerte stimmen für alle $x \in \mathbb{R}$ überein. f ist in diesem Falle eine **konstante Funktion**. Ihr Graph ist eine Parallele zur x-Achse durch den Punkt $P(0; n)$.

▶ Nullstellen linearer Funktionen

Die Nullstelle einer linearen Funktion $y = f(x) = mx + n$ (mit $m \neq 0$) ist $x_0 = -\frac{n}{m}$.

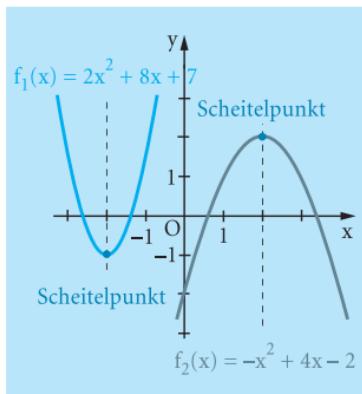
Quadratische Funktionen



Definition

Funktionen mit einer Gleichung der Form $f(x) = ax^2 + bx + c$ ($x, a, b, c \in \mathbb{R}, a \neq 0$) heißen **quadratische Funktionen**.

In $f(x) = ax^2 + bx + c$ ist ax^2 das **quadratische Glied**, $b \cdot x$ das **lineare Glied** und c das **absolute Glied**. Die Graphen quadratischer Funktionen sind (quadratische) Parabeln. Ihre Symmetriechsen verlaufen parallel zur y -Achse und schneiden den Graphen der Funktion im **Scheitelpunkt** (Scheitel) der Parabel.



Normalform

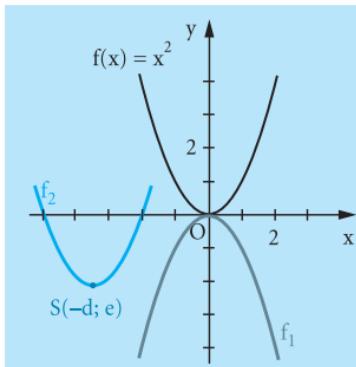
Für $a = 1$ geht die Gleichung der quadratischen Funktion in die **Normalform** $f(x) = x^2 + bx + c$ über, meist geschrieben in der Form $f(x) = x^2 + px + q$.

Normalparabel

Aus $f(x) = x^2 + px + q$ erhält man mit $p = q = 0$ die einfachste quadratische Funktion $y = f(x) = x^2$. $D_f = \mathbb{R}$, $W_f = [0; \infty[$. Der Graph von $y = f(x) = x^2$ wird **Normalparabel** genannt.

Symmetriechse: y -Achse
Scheitelpunkt: $S(0; 0)$

Spiegelung der Normalparabel an der x -Achse ergibt eine Parabel, die der Graph der Funktion $y = f_1(x) = -x^2$ ist.



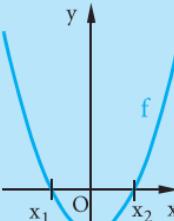
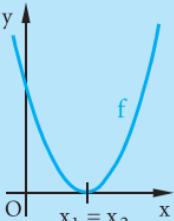
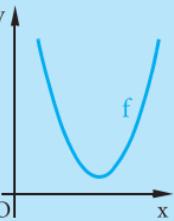
Verschiebt man die Normalparabel so, dass der Scheitelpunkt die Koordinaten $(-d; e)$ hat, dann wird die zugehörige Funktion durch $y = f_2(x) = (x + d)^2 + e$ (**Scheitelform**) beschrieben.

Nullstellen von Funktionen

Der Scheitelpunkt der Parabel mit $f(x) = x^2 + px + q$ besitzt wegen $x^2 + px + q = (x + \frac{p}{2})^2 - (\frac{p}{2})^2 + q$ die Koordinaten $S(-\frac{p}{2}; -(\frac{p}{2})^2 + q)$.

Diskriminante

Der Term $(\frac{p}{2})^2 - q$ wird **Diskriminante** der quadratischen Funktion f genannt und mit D bezeichnet. Es gilt $S(-\frac{p}{2}; -D)$.

Diskriminante D	$D > 0$	$D = 0$	$D < 0$
Nullstellenanzahl	zwei Nullstellen	genau eine (doppelte) Nullstelle	keine Nullstelle
Graph			



Nullstellenberechnung

Für die Nullstellen der Funktion f mit $f(x) = x^2 + px + q$ gilt:

$$x_{1,2} = -\frac{p}{2} \pm \sqrt{D} = -\frac{p}{2} \pm \sqrt{\frac{p^2}{4} - q} \quad (D \geq 0)$$

Beispiel:

$$f_1(x) = x^2 - 8x + 16; \quad D = (-4)^2 - 16 = 0; \quad \text{eine Nullstelle: } x_1 = 4$$

$$f_2(x) = x^2 + x - 20; \quad D = (\frac{1}{2})^2 + 20 = 20,25 > 0;$$

$$\text{zwei Nullstellen } x_1 = 4, x_2 = -5$$