



- ·Open-Source-Soft- und Hardware
- Über 80 Quellcodes zu den Experimenten
- Schaltpläne und Datenblätter
- •Open-Source-VB.NET-Programme zum Messen und Steuern



Vorwort

Vielen fällt der Einstieg in die Mikrocontroller-Programmierung und die dazugehörige Elektronik schwer. Bei den meisten Mikrocontroller-Systemen muss man sich zuvor durch unzählige und für den Anfänger schwer verständliche Datenblätter wälzen. Die Programmieroberflächen sind meist viel zu kompliziert und mehr für professionelle Programmierer ausgelegt. Somit bleibt manchem der Zugang in die Welt der Mikrocontroller für immer verwehrt.

Arduino ist eine leicht zu verstehende Open-Source-Plattform, basierend auf einem Mikrocontrollerboard und einer Entwicklungsumgebung mit einer API (Programmier-Schnittstelle) für den Mikrocontroller. Für die Interaktion zwischen Mensch und Mikrocontroller können diverse analoge und digitale Sensoren angeschlossen werden, die die Umwelt erfassen und die Daten an den Mikrocontroller weitergeben. Der Mikrocontroller verarbeitet die eingehenden Daten, und durch das Programm entstehen neue Ausgabedaten in analoger oder ditgitaler Form. Hierbei sind der Kreativität des Entwicklers fast keine Grenzen gesetzt.

Die Arduino-Programmieroberfläche unterstützt den Entwickler bei seinen Vorhaben durch ihre vorgefertigten Programme und Funktionsbibliotheken. Das einfache Zusammenspiel aus Hard- und Software bildet die Basis für *Physical Computing*: die Verbindung der realen Welt mit der des Mikrocontrollers, die aus Bits und Bytes besteht. Dieses Buch zeigt Ihnen Schritt für Schritt, wie Sie den leichten Einstieg in diese Welt finden.

Viel Spaß beim Lesen und Experimentieren mit diesem Buch!

Ulli Sommer

CD-ROM zum Buch

Diesem Buch liegt eine CD-ROM bei, die verschiedene Programme, Tools, Datenblätter und Beispiele enthält. Die CD-ROM erleichtert Ihnen das Arbeiten mit diesem Buch. Die hier abgedruckten Beispiele sind auf der CD-ROM enthalten.

Inhalt der CD-ROM

- Arduino-Entwicklungsumgebung (IDE)
- Beispiel-Programmcode zum Lehrgang
- Diverse Tools
- Datenblätter
- Schaltpläne

GPL (General Public License)

Sie können Ihre eigenen Programme mit anderen Anwendern über das Internet austauschen. Die Beispielprogramme stehen unter der Open-Source-Lizenz *GPL* (General Public License). Daher sind Sie berechtigt, die Programme unter den Bedingungen der GPL zu modifizieren, zu veröffentlichen und anderen Anwendern zur Verfügung zu stellen, sofern Sie Ihre Programme dann ebenfalls unter die GPL-Lizenz stellen.

Systemvoraussetzung

Ab Pentium III-PC, Windows 98SE/ME/XP/Vista/Windows 7, Linux, Mac OS, CD-ROM-Laufwerk, Java

Updates und Support

Arduino wird ständig weiterentwickelt. Updates können kostenlos von der Website *www.arduino.cc* heruntergeladen werden (es fallen nur Ihre üblichen Online-Kosten an).

Vorbereitungen

Die vorgestellten Experimente können mit wenigen, meist preiswerten Teilen – aus der Bastelkiste oder extra gekauft – durchgeführt werden. Im Anhang finden Sie eine Liste der Teile und Liefernachweise für den Bezug der Komponenten.

Für die Experimente und Versuche brauchen Sie weder Batterien noch eine zusätzliche Stromversorgung.

Als sinnvolle und hilfreiche Ergänzung kann ein Vielfachmessinstrument (Multimeter) und/oder eine Schnittstelle zum Computer zur Strom- und Spannungsmessung verwendet werden. Damit können zusätzliche Experimente durchgeführt werden und es sind weitere spannende Zusammenhänge erfahrbar. Außerdem ist es nützlich, eine handelsübliche Akkuzelle der Größe AA (Mignon) oder AAA (Micro) für einige Experimente der Ladetechnik zur Verfügung zu haben.

Das Buch vermittelt die wichtigsten Grundlagen der Mikrocontrollertechnik. Außerdem werden beispielhafte praktische Anwendungen vorgestellt, mit deren Hilfe es möglich wird, eigene Schaltungen und Erfindungen rund um die Mikrocontrollertechnik zu entwickeln.

Sie können Ihr Equipment auch um eine Sortimentsbox ergänzen. Darin werden alle Einzelteile griffbereit und übersichtlich aufbewahrt.

Inhaltsverzeichnis

1	Mikroc	ontroller-Grundlagen	13
	1.1	Aufbau und Funktionsweise	14
	1.1.1	Die CPU	
	1.1.2	Arbeits- und Programmspeicher	15
	1.2	Peripherie	16
	1.3	Technologievergleich: RISC und CISC	16
	1.3.1	CISC-Technologie	17
	1.3.2	RISC-Technologie	17
	1.3.3	Vergleich	17
2	Progra	mmierung der Mikrocontroller	19
	2.1	Was ist ein Programm?	19
	2.2	Programmierung in C	19
3	Eine kl	eine Übersicht über die ARDUINO-Mikrocontroller-Familie	21
	3.1	Arduino Mega	22
	3.2	Arduino Duemilanove	23
	3.3	Arduino Mini	24
	3.4	Arduino Nano	25
	3.5	Arduino Pro Mini	26
	3.6	Arduino Pro	27
	3.7	LilyPad	28
	3.8	USB-Adapter	29
4	Arduin	o Shields	31
	4.1	Arduino ProtoShield	31
	4.2	Ardumoto	32
	4.3	TellyMate	33
	4.4	ArduPilot	34
	4.5	Ethernet Shield	36
5	Bautei	le	37
	5.1	Teileliste Basisexperimente	37
	5.2	Teileliste Zusatzexperimente (I ² C, LCD)	
	5.3	Das Freeduino-Experimentierboard	38
	5.4	Anschlüsse und LEDs des Freeduino-Mikrocontroller-	
		Experimentierboards	39
	5.5	Die Stromversorgung	

	5.6	Reset-Taster	40
	5.7	ISP-Anschluss	40
	5.8	Sicherheitshinweise	41
6	Bautei	le und ihre Funktion	43
	6.1	Leuchtdioden	43
	6.2	Widerstände	43
	6.3	Kondensatoren	45
	6.4	Transistoren	47
	6.5	Diode	
	6.6	Piezo-Schallwandler (Buzzer)	47
	6.7	Schaltdraht	48
	6.8	Taster	48
	6.9	Potenziometer	49
	6.10	LDR	49
	6.11	Steckbrett	50
7	Die ers	sten Vorbereitungen (Inbetriebnahme)	51
	7.1	Treiberinstallation	
	7.2	Das Tool MProg für den FT232RL	
	7.3	FT232R mit MProg programmieren	57
	7.4	Die Arduino-Software installieren	58
8	Die Ard	duino-Entwicklungsumgebung	61
	8.1	Einstellungen in der Arduino-IDE	
	8.2	Der erste Funktionstest »ES_Blinkt«	64
	8.3	Was haben wir getan?	67
9	Arduin	o-Programmiergrundlagen	69
	9.1	Bits und Bytes	
	9.2	Grundsätzlicher Aufbau eines Programms	
	9.2.1	Sequenzieller Programmablauf	
	9.2.2	Interruptgesteuerter Programmablauf	
	9.3	Der Aufbau eines Arduino-Programms	
	9.4	Das erste eigene Programm mit Arduino	
	9.5	Arduino-Befehle und ihre Verwendung	
	9.5.1	Kommentare im Quelltext	
10	Weitere Experimente mit Arduino133		
	10.1	Der Transistor-LED-Dimmer	
	10.2	Softer Blinker	
	10.3	Taster entprellen	
	10.4	Finschaltverzögerung	

	10.5	Ausschaltverzögerung	144
	10.6	LEDs und Arduino	145
	10.7	Größere Verbraucher schalten	148
	10.8	DAC mit PWM-Ports	151
	10.9	Mit Musik geht alles besser	156
	10.10	Romantisches Mikrocontroller-Kerzenlicht	159
	10.11	Überwachung des Personalausgangs	
	10.12	RTC (Real Time Clock)	163
	10.13	Schuluhrprogramm	165
	10.14	Lüftersteuerung	169
	10.15	Dämmerungsschalter	172
	10.16	Alarmanlage	174
	10.17	Codeschloss	177
	10.18	Kapazitätsmesser mit Autorange	181
	10.19	Potenziometer professionell auslesen	
	10.20	Sensortaster	
	10.21	State Machine	
	10.22	Ein 6-Kanal-Voltmeter mit Arduino	191
	10.23	Spannungs-Plotter selbst programmiert	193
	10.24	Das Arduino-Speicheroszilloskop	
	10.25	StampPlot, der Profi-Datenlogger zum Nulltarif	
	10.26	Steuern über VB.NET	202
	10.27	Temperaturschalter	205
11	Der I ² C-	Bus	209
	11.1	Bit-Übertragung	
	11.2	Startbedingung	
	11.3	Stoppbedingung	
	11.4	Byte-Übertragung	
	11.5	Bestätigung (Acknowledgment)	
	11.6	Adressierung	
	11.7	7-Bit-Adressierung	
12	Arduino	o und der I ² C-Bus-Temperatursensor LM75	213
13	I ² C-Port	texpander mit PCF8574	217
14	Ultrasc	hallsensoren zur Entfernungsbestimmung	221
	14.1	Der SRF02-Ultraschallsensor	
	14.2	Auslesen der Entfernungsdaten	222

12 Inhaltsverzeichnis

15	Arduino mit GPS		225	
	15.1	Wie viel Satelliten sind notwendig?	226	
	15.2	Wie schließe ich das GPS an Arduino an?		
	15.3	GPS-Protokoll	228	
16	Stellant	trieb mit Servo für Arduino	233	
	16.1	Wie funktioniert ein Servo?	233	
	16.2	Anschluss an Arduino	234	
17	LC-Disp	lays <i>LCDs</i>	237	
	17.1	Polarisation von Displays	238	
	17.2	Statische Ansteuerung, Multiplexbetrieb		
	17.3	Blickwinkel 6 Uhr/12 Uhr		
	17.4	Reflektiv, Transflektiv, Transmissiv	239	
	17.5	Die Kontrasteinstellung des Displays		
	17.6	Der Zeichensatz		
	17.7	Pinbelegung der gängigen LCDs		
	17.8	So wird das Display vom Mikrocontroller angesteuert.		
	17.9	Initialisierung der Displays		
	17.10	Das Display und sein Anschluss am Arduino	246	
	17.11	Die erste Ausgabe		
	17.12	Was haben wir genau gemacht?		
Α	Anhang		253	
	A.1	Arduino zu ATmega Pinmap	253	
	A.2	Escape-Sequenzen	253	
	A.3	ASCII-Tabelle	255	
	Bezugs	quellen	259	
	Stichwo	ortverzeichnis	261	

2 Programmierung der Mikrocontroller

Mit der zunehmenden Integration von Halbleiterbauteilen wie Mikroprozessoren hielten Mikrocontroller immer stärker Einzug in die Anwendungsgebiete der Mess-, Steuer- und Regelungstechnik. Aber auch im Hobbybereich wurden die Mikrocontroller immer beliebter. Das liegt zum einen daran, dass heute komplexe, meist analoge Schaltungen durch einfachere digitale Mikrocontroller-Schaltungen ersetzt werden. Ein anderer ausschlaggebender Punkt ist das unschlagbare Preis-Leistungs-Verhältnis von Mikrocontrollern.

2.1 Was ist ein Programm?

Ein Programm ist die Beschreibung eines Informationsverarbeitungsprozesses. Im Lauf eines solchen Prozesses wird aus einer Menge von variablen oder konstanten Eingangswerten eine Menge von Ausgangswerten berechnet. Die Ausgangswerte sind entweder selbst Ziel der Informationsgewinnung oder dienen mittelbar zur Reaktion auf die Eingangswerte. Neben den eigentlichen Berechnungen kann ein Programm Anweisungen zum Zugriff auf die Hardware des Computers oder zur Steuerung des Programmflusses enthalten. Ein Programm besteht aus mehreren Zeilen sogenannten Quelltextes. Dabei enthält jede Zeile eine oder mehrere Rechen- oder Steueranweisungen. Neben diesen Anweisungen selbst bestimmt ihre Reihenfolge wesentlich die eingangs beschriebene Informationsverarbeitung. Die Ausführung der den Anweisungen entsprechenden Operationen durch den Steuercomputer erfolgt sequenziell, also nacheinander. Eine Folge von Programmanweisungen mit einem bestimmten Ziel nennt man auch Algorithmus.

2.2 Programmierung in C

C oder auch ANSI-C ist eine einfach zu erlernende Programmiersprache. C ist eine imperative Programmiersprache, die der Informatiker Dennis Ritchie in den frühen 70er-Jahren an den Bell Laboratories für das Betriebssystem Unix entwickelte. Seitdem ist sie weltweit stark verbreitet. Die Anwendungsbereiche von C sind sehr verschieden. Es wird z. B. zur System- und Anwendungsprogrammierung eingesetzt. Die grundlegenden Programme aller Unix-Systeme und die System-

kerne vieler Betriebssysteme sind in C programmiert. Zahlreiche Sprachen wie C++, Objective-C, C#, Java, PHP oder Perl orientieren sich an der Syntax und anderen Eigenschaften von C. Es ist also mehr als lohnenswert, sich mit dieser Programmiersprache zu beschäftigen, da man später auch leicht auf andere Mikrocontrollersysteme umsteigen kann. Für fast alle Mikrocontroller existiert ein freier C-Compiler, den die Hersteller zum Download anbieten. Das C von Arduino ist jedoch um einiges einfacher gehalten als die professionellen C-Compiler und nimmt sehr viel Arbeit ab. Vor allem um die komplizierten Hardware-Routinen muss man sich bei Arduino nicht kümmern, da sie bereits als feste Befehle in der Entwicklungsumgebung integriert sind.

3 Eine kleine Übersicht über die ARDUINO-Mikrocontroller-Familie

Die Arduino-Hardware verwendet ausschließlich gängige, allgemein verfügbare Bauteile. Daher ist es leicht, die Funktionsweise zu verstehen und die Schaltung an eigene Wünsche anzupassen oder Erweiterungen vorzunehmen. Den Kern bildet ein ATmega-Controller aus Atmels weitverbreiteter 8-Bit-AVR-Familie. Hinzu kommen Schaltungsteile zur Stromversorgung und eine serielle Schnittstelle. Letztere ist bei den jüngeren Arduino-Versionen als USB-Interface ausgelegt. Über diesen Anschluss erfolgt der Download der Anwenderprogramme und bei Bedarf auch die Kommunikation zwischen PC und Arduino während der Programmausführung.

Weil Arduino-Boards so einfach und universell ausgelegt sind, werden sie häufig auch schlicht als *I/O-Board* bezeichnet. Arduino stellt dem Anwender 14 digitale Ein- oder Ausgänge zur Verfügung, davon sind sechs als Analogausgang (8 Bit PWM) zu verwenden. Weitere sechs Eingänge können analoge Signale erfassen (10 Bit ADC). Bei Bedarf stehen SPI und I²C als weitere Schnittstellen zur (seriellen) Kommunikation zur Verfügung.

Es gibt Arduino-Boards in mehreren Varianten. Die Originale stammen vom Hersteller Smart Projects aus Italien. Es gibt mittlerweile auch zahllose Klone und Nachbauten von anderen Anbietern, schließlich handelt es sich um *Open Hardware*. Ein wichtiger Unterstützer des Arduino-Projekts ist Sparkfun aus Boulder, Colorado. Die Kooperation mit dem US-Partner hat eine Reihe optimierter Arduino-Boards hervorgebracht, die den Zusatz »Pro« im Namen führen. Außerdem ist mit LilyPad ein wichtiger Ableger entstanden, der das Thema *Wearable Computing* aufgreift.

Die meisten Anwender setzen auf das von Smart Projects gefertigte, handtellergroße Arduino Duemilanove (Duemilanove = 2009), das den ATmega-Controller in DIP-Bauform auf einem Sockel trägt. Es unterscheidet sich nur unwesentlich vom überaus erfolgreichen Vorgänger Arduino Diecimilanove, dessen Namensgebung auf die ersten 10.000 verkauften Boards zurückgeht. Auf den Boards ist ein FTDI-Chip aufgelötet, der die USB-Schnittstelle bereitstellt. Das neue Arduino Mega Board verwendet einen leistungsstärkeren Mikrocontroller (Atmega1280) und bietet mehr Speicher, I/O-Pins und Funktionen auf einer deutlich erweiterten Platinenfläche.

Wesentlich kleiner ist Arduino Mini, ein Board im DIP24-Format. Das ganze Modul lässt sich auf einen 24-poligen DIL-Sockel stecken. Die Version Arduino Pro Mini von Sparkfun ist nahezu identisch, wird aber ohne »Beinchen« (seitliche Stifte) geliefert. Diese Module benötigen zum Programmieren einen USB-Adapter, der an der Schmalseite der Module angesteckt werden kann.

Das LilyPad-Board von Leah Buechley (in Zusammenarbeit mit Sparkfun) ist auch Arduino-kompatibel und verfolgt einen ganz eigenen Zweck. LilyPad und Zubehör sind dafür ausgelegt, in Kleidung eingenäht zu werden, um dort eine möglichst enge Symbiose von Technik und Künstler zu realisieren. Die charakteristische runde Form des LilyPad-Arduinos erregt ebenso Aufmerksamkeit wie die Farbgebung und die kreisförmige Anordnung der Kontakte. Zum Einsatz kommt hier die Low-Power-Version (3,3 V) des ATmega168. Zahlreiche kleine Peripherieplatinen (Sensoren, LEDs, Taster ...) ergänzen LilyPad zu einem ganzen System unter dem Motto »Elektronik mit der Nähmaschine« .

Über weitere Board-Versionen und Zubehörteile informieren Sie die Arduino-Projektseite (siehe Links) und die Produktseiten von SparkFun Electronics.

3.1 Arduino Mega

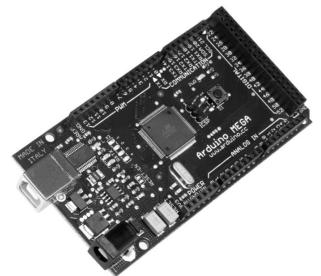


Bild 3.1: Arduino Mega (Quelle: Fa. Elmicro)

Technische Daten:

- ATmega1280 Mikrocontroller
- 128 KB Flash
- 8 KB RAM, 4 KB EEPROM
- 16-MHz-Takt
- 54 digitale I/O-Pins, davon 14 als PWM nutzbar
- 4 Hardware-UARTs
- I2C-Interface, SPI
- 16 analoge Eingänge (10 Bit)
- USB-Interface, Spannungsversorgung, Bootloader etc. wie beim Arduino Duemilanove
- Abmessungen ca. 101 mm x 53 mm x 12 mm

3.2 Arduino Duemilanove



Bild 3.2: Arduino Duemilanove (Quelle: Elmicro)

- ATmega328 Mikrocontroller
- 32 KB Flash (davon 2KB für Bootloader)
- 2 KB RAM, 1 KB EEPROM
- 16-MHz-Takt
- 14 digitale I/O-Pins, davon 6 als PWM nutzbar
- sechs analoge Eingänge (10 Bit)
- On-Board-USB-Schnittstelle mit FT232RL von FTDI

- 5 V Betriebsspannung, Speisung über USB oder über Spannungsregler (7 V bis 12 V Eingangsspannung)
- Abmessungen ca. 69 mm x 53 mm x 12 mm
- Bootloader im Lieferzustand bereits installiert, Download ohne Programmieradapter möglich

3.3 Arduino Mini



Bild 3.3: Arduino Mini (Quelle: Elmicro)

- ATmega168 Mikrocontroller mit 16-MHz-Quarztakt
- Programmierung über USB-Adapter (ARDUINO/USB, USB-Adapter mit FTDI-Chip)
- 512 Byte EEPROM
- 1 KB SRAM
- 16 KB FLASH (2 KB benötigt der Bootloader für sich)
- Betriebsspannung 5 V
- 14 Digitale I/Os, sechs davon können zur PWM-Erzeugung genutzt werden
- acht analoge 10-Bit-Eingänge
- Versorgungsspannung 7 V bis 9 V

3.4 Arduino Nano



Bild 3.4: Arduino Nano (Quelle: Elmicro)

- ATmega328 oder ältere Version 168 mit 16-MHz-Quarztakt
- Programmierung über USB-»On Board Chip«
- Autoreset-Funktion
- 5-V-Technik
- 14 Digitale I/Os, sechs davon können zur PWM-Erzeugung genutzt werden
- acht analoge 10-Bit-Eingänge
- 32 KB oder 16 KB FLASH
- 1 KB SRAM
- 512 oder 1 KByte EEPROM
- Ausgangsstrom pro I/O max. 40 mA
- Versorgungsspannung 6 V bis 20 V
- Abmessungen: 18 mm x 43 mm

3.5 Arduino Pro Mini



Bild 3.5: Arduino Pro Mini (Quelle: Elmicro)

- ATmega328 mit 16-MHz-Quarztakt (Genauigkeit 0,5 %)
- Programmierung über USB-Adapter (ARDUINO/USB)
- Autoreset-Funktion
- Diese Version gibt es in 5-V- und 3,3-V-Technik
- Ausgangsstrom max. 150 mA
- Überlastschutz
- Verpolungsschutz
- Versorgungsspannung 5 V bis 12 V
- Power und Status LED bereits »On Board«
- Abmessungen: 18 mm x 33 mm
- Gewicht weniger als 2 g

3.6 Arduino Pro



Bild 3.6: Arduino Pro (Quelle: Elmicro)

- ATmega328 und ältere ATmega168 mit 16-MHz-Quarztakt
- Programmierung über USB-Adapter (ARDUINO/USB)
- Diese Version gibt es in 5-V- und 3,3-V-Technik
- 14 Digital-I/O-Pins (sechs davon als PWM nutzbar)
- sechs analoge 10-Bit-Eingänge
- Versorgungsspannung 3,35 V bis 12 V (3,3-V-Version)
- Versorgungsspannung 5 V bis 12 V (5-V-Version)
- Ausgangsstrom pro Digitalport 40 mA
- 32 KB oder 16 KB (ATmega168) FLASH
- 1 KB (ATmega168) oder 2 KB (ATmega328) SRAM
- 512- (ATmega168) oder 1-KB-EEPROM

3.7 LilyPad

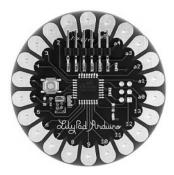


Bild 3.7: LilyPad Arduino (Quelle: Elmicro)

- ATmega328V und ältere ATmega168V mit 16-MHz-Quarztakt
- Programmierung über USB Adapter (ARDUINO/USB)
- Spannungsversorgung 2,7 V bis 5,5 V
- 14 Digital-I/O-Pins (sechs davon als PWM nutzbar)
- sechs analoge 10-Bit-Eingänge
- Ausgangsstrom pro Digitalport 40 mA
- 32 KB oder 16 KB (ATmega168) FLASH
- 1 KB (ATmega168) oder 2 KB (ATmega328) SRAM
- 512- (ATmega168) oder 1-KB-EEPROM

3.8 USB-Adapter



Bild 3.8: USB-Adapter mit FTDI-Chip (Quelle: Elmicro)

Diesen Programmieradapter gibt es in 3,3-V- und in 5-V-Ausführung.

Der Adapter wird zum Programmieren der Arduino-Borads ohne USB-Anschluss benötigt. Die Pinbelegung entspricht den Original-Arduino-Spezifikationen. Er kann auch zur Kommunikation (virtuelle serielle Schnittstelle) verwendet werden. Dieses Feature muss man für eigene Entwicklungen einfach haben. Es ermöglicht, einen Sketch auf das Board zu laden, ohne die Reset-Taste zu drücken.

Stichwortverzeichnis

Symbole #Define-Anweisungen 81 10-kΩ-Potenziometer 246	Arrays 78 dynamisches 79 ASCII-Tabelle 255	C-Programmierung 74 CPU 14 CRC 192
4-Bit-Mode 245	ASCII-Zeichen 105, 242	
	Atmega1280 22	D
Α	Auflösung 120	DAC 16
abs(x) 95	Ausgang 113	Dämmerungsschalter 172
Abstrakte Maschine 188		Daten drahtlos übermitteln
ADC 16, 119, 184, 191, 193,	В	35
205	Basis B 47	Datenbits 108
ADC-Ausgabe 252	Batterien 8	Datentransfer 244
ADC-Kanäle 192	Baudrate 102	Datentypen 75, 78
Adresse 209	BIN 105	Datenverarbeitung 13
Akkus 234	binery digits 69	DA-Wandler 151
Alarm 174	Blickwinkel 238	DEC 104
Alarmanlage 174	Boolean 76	Decrement 80
Ampel 188	Breadboard 38, 50	delay 67, 127
analog 151	Byte 76, 105	delay() 130, 168, 251
Analogeingang 186, 193,	Byte() 93	Digitalport 133
251		digitalRead 114, 124, 142
analogRead 120	C	digitalWrite 67, 114, 124
analogRead() 128, 184	C 19	Diode 47
analogWrite 124	CD-ROM 7	Display 244, 246
Analysator 237	Char 76	Display() 251
Anode 43	Char() 93	Displaycontroller 242
ANSI-C 19	Checksumme 192	do while 88
Ansteuerung 244	CISC 17	DOP-Wert 226
Arbeitsspeicher 14, 15	CISC-Technologie 16	Dot-Matrix 237
Arduino Diecimila 63	Codeschloss 177	Dot-Matrix-Displays 240
Arduino-Duemilanove-	Comport 63	do-while-Schleife 141
Board 38	Comport-Nummer 57	Download 66
Ardumoto 32	COM-Schnittstelle 58	Drift 184
ArduPilot 34	constrain(x, a, b) 95	Durchlassrichtung 145
Arithmetik 80	Continue 92 cos(rad) 99	

E	CDC Duetakali 220	V
_	GPS-Protokoll 228	K Vamanitüt 45
E12-Reihe 146	GPS-Signale 226 Grad Celsius 110	Kapazität 45
E24-Reihe 44	Grad Fahrenheit 110	Kapazitätsmesser 181 Kathode 43
Eingang 113		Kathode 45 Keramikkondensator 46
Einschaltverzögerung 143	Graphen 198	
Einstellungen 64	Grenzfrequenz 152 Grundlagen 69	Kleinsignaltransistor 47, 148
Elektrolytkondensator 46 else if 83	Grundlagen 69	Kohleschichtwiderstand 43
Emitteranschluss 47	Н	Kollektor 47
		Kommunikation 100
Entfernungsmesser 221	Halbbyte 69 Halbleitermaterial 49	Kompilieren 62
Entstörung 149 Entwicklungsumgebung		Kondensator 45, 181
	HAL-Prinzip 68 Hardware 21	Kondensator 45, 181 Konstante 81
(IDE) 61	UART 102	
Escape-Sequenzen 253 Ethernet Shield 36		Kontrast 240, 248
	HD44780 240	Kontrasteinstellung 240 Kontrollstrukturen 81
EVA 70	HD44780-/KS0066-	Kontronstrukturen 81
EXT 40	Standard 248	L
F	H-DOP 226	_
Farad 45	HEX 104	Lautsprecher 47 LCD 241, 248
Farbcode 44	high 67	*
	Highbyte 192	Pinbelegung 243 lcd.print() 251
Flash-Speicher 15 Float 77	1	lcd.setCursor() 251
Float() 93	I/O-Board 21	LCD-Modul 240, 245, 246
for 86, 88	I/O-board 21 I ² C 213	
Freilaufdiode 151	I ² C-Bus 209	LDR 49, 169, 172, 174
	IDE (siehe	LED 145, 148, 149
Frequenz 156 FSTN-Technik 238	,	LED-Doppelblitzer 146 Leuchtdiode 43
FT232R 58	Entwicklungsumgebung) 61	Library 251
FT232RL 51, 57	if 83	Lichtempfindlichkeit 171
FTDI-Treiber 52	IF 145	LM75 213
Funkstrecke 35	if – else 82	Lokale 76
Funktionen 91	Induktionsspannung 151	Long 77
Mathematische 93	Informationsverarbeitungs-	Long() 93
Funktionsdefinition 76	prozesses 19	loop() 251
Tunktionsachmition 70	Initialisierung 245	Löschbefehle 255
G	Inkrement 80	Lowbyte 192
Gerätemanager 63	Input-Konfiguration 113	Lüftersteuerung 169
Geschweifte Klammer 75	Int() 93	Editerstederung 109
Getriebemotor 233	Integer 77	M
Global Positioning System	Interruptus 71	map(x, fromLow,
(GPS) 225	ISP-Anschluss 40	fromHigh, toLow, toHigh)
GPL 7	101 /1110cmiuo0 TO	96
GIL /		70

max(x, y) 94	Polarisator 237	RTC 163, 165
MAX232 227	Port 148	
Melodien 157	Portexpander 217	S
Menü 62	Potenzialfreier Kontakt 151	Satelliten 226
Messgeräte 181	Potenziometer 49, 122, 161,	Schaltdraht 48
micros() 127, 131, 168	171, 184, 198, 233, 240	Schleifen 86
Mikrocontrollerboard 63	pow(base, exponent) 97	Schnittstelle 8
Mikrosekunden 131	Power ON-LED 39	Schutzdiode 116
millis() 128, 130, 251	Programm übertragen 62	SCL 210
min(x, y) 93	Programmierumgebung 58	SDA 210
Modellbauservo 233	Programmierung 57	seed 128
Modellflugzeug 34	prozedurale 70	Semikolon 75
Modularität 90	sequenzielle 70	Sensortaster 186
MProg 52, 53, 56	Programmspeicher 14, 15	Serial.available() 103
Multiplexbetrieb 238	ProtoShield 32	Serial.begin(Baudrate) 102
	Prozedur 70	Serial.end() 103
N	Puffer 103, 109	Serial.flush() 104
Neu 62	Pull-down-Widerstand 117	Serial.print() 100, 104
Nibble 69	Pull-up-Widerstand 113,	Serial.println() 100, 106
noDisplay() 251	116, 117, 118, 181	Serial.read() 103
Not(!)-Funktion 135	PWM (Pulse Width	Serial.write() 107
NTC 241	Modulation) 122, 133	Serielle Ein-/Ausgabe 100
	PWM-Signal 151, 155	Serielle Übertragung 108
0	PWM-Wert 136	Servo 233
OCT 105		Shields 31
Öffnen 62	Q	Signal 196
Operator 80, 82	Quittungstöne 157	Siliziumdiode 47
Oszilloskop 197		sin(rad) 98
Output-Konfiguration 113	R	Sinusfunktion 135, 138
	RAM 16	Sinustabellen 137
P	random(min, max) 128	Smart Project 21
Parameter 107	randomSeed(seed) 128	Software UART 111
Parity Bit 108	RC-Glied 137, 151	Sortimentsbox 8
PCF8574 217	RC-Tiefpass 152	Soundbefehl 157
Peripherie 16	Referenzspannung 119, 120	Spannung 124
Pfeiltasten 254	Reflektiv 239	Spannungs-Plotter 193, 198
Philips 209	Relais 151	Speichern 62
Physikalische Größen 13	Reset-Taster 40	Speicheroszilloskop 196
Piezo-Schallwandler 47,	Ringbuffer 111	Spikes 138
126, 156, 165	Rippel 152	Spreizwiderstand 246
Pinmapping 253	RISC 17	sq(x) 97
pinMode 67, 113	RISC-Technologie 16	Sqrt(x) 98
Polarisation 238	Routinen 90	SRF02 221

StampPlot 198	TN(Twisted-Nematic)-	٧
Startbit 108	Displays 238	Variablen 75
State Machine 188	Toleranzangabe 43	lokale 75
Steckbrett 50	tone() 156	globale 76
Steuern 202	Tonerzeugung 156	Variablen-Namen 75
Steuerung Gewächshaus 13	Toolbar 62	VB.NET 192, 194, 196, 202
Stiftleiste 248	Transflektiv 239	VB.NET-Programm 137
STNs (Super-Twisted-	Transistor 47, 148, 149, 151	V-DOP 226
Nematics) 238	Transistor-LED-Dimmer	Vergleich 80
Stopp 62	133	Verstärkung 148
Stoppbit 108	Transmissiv 239	Vf 145, 205
String 78, 108	Treiber 51	Virtueller Comport 51
Strom 148	Trimmwiderstand 49	Visualisieren 191
Stromversorgung 40, 233	Türöffner 177	void loop() 67, 91
Sub Routine 90	Typenkonvertierung 104	void setup() 67, 91
switch case 85	Typenumwandlung 93	Voltmeter 193
Syntaxfehler 65		Vorwiderstand 145
	U	VT100 253
Т	UART 100, 112	
tan(rad) 100	UART-Schnittstelle 51, 111,	W
Taster 48, 138	193	while 88
Tasterzustand 114	Uhr 163	Widerstände 43
Tastverhältnis 122	Uhrzeit 168	Wire-Bibliothek 215
Teileliste 37, 38	Ultraschallsensor 221	Wiznet W5100 36
TellyMate 33	Umgebungstemperatur-	
Temperaturschalter 205	bereich 241	X
Temperatursensoren 213	Unsigned Char 77	XBee 35
Terminal 62, 64, 109	Unsigned int 77	
Terminal-Ausgaben 254	Unsigned Long 77	Z
Terminal-Befehle 254	USB 40	Zeichenattribute 254
Terminal-Programm 73	USB-Buchse 40	Zeichensatz 242
Tiefpass 151	USB-Chip 51	Zeit 130
Timer 169	USB-seriell-Wandler 58	Zufallszahlengenerator 161

USB-zu-Seriell-Adapter 52



Ulli Sommer

Arduino

Arduino ist ein Mikrocontroller-System, das aus einem Mikrocontroller der Firma Atmel und einer Open-Source-Entwicklungsumgebung, die auf einem vereinfachten C-Dialekt basiert, besteht.

Der Mikrocontroller wird über den PC programmiert und kann eigenständig oder in Verbindung mit dem PC agieren. Es können für die Interaktion zwischen Mensch und Mikrocontroller diverse Sensoren angeschlossen werden, die unsere Umwelt erfassen und die Daten an den Mikrocontroller weitergeben. Der Mikrocontroller verarbeitet mit seinem Programm die Daten, und es können Ausgaben getätigt oder z. B. Aktuatoren gesteuert werden. Der Kreativität des Entwicklers sind dabei keine Grenzen gesetzt.

Die Arduino-Programmieroberfläche unterstützt den Entwickler bei seinen Vorhaben durch ihre vorgefertigten Programme und Funktionsbibliotheken. Das einfache Zusammenspiel aus Hard- und Software bildet die Basis für Physical Computing, also die Verbindung der realen Welt mit der Welt des Mikrocontrollers, die aus Bits und Bytes besteht. Dieses Buch bietet Ihnen einen unkomplizierten Einstieg in diese Welten.

Die ersten Kapitel vermitteln Ihnen die Programmierung mit Arduino. Die C-Befehle werden anhand kleiner Beispiele verdeutlicht, Hardund Software werden detailliert erklärt. Schließlich setzen Sie Ihre neu erworbenen Kenntnisse in Experimenten kreativ und spielerisch in Mess-, Steuer- und Regelanwendungen ein. Nach der Lektüre dieses Buchs werden Sie in der Lage sein, Ihre eigenen Ideen selbstständig umzusetzen.

CD-Inhalt:

- Open-Source-Soft- und Hardware
- Über 80 Quellcodes zu den Experimenten
- Schaltpläne und Datenblätter
- Open-Source-VB.NET-Programme zum Messen und Steuern mit Arduino/Freeduino

Aus dem Inhalt:

- Mikrocontroller-Grundlagen
- Mikrocontroller-Programmierung mit Arduino/Freeduino
- Aufbauanleitung zu jedem Experiment
- Von den Grundlagen bis zur eigenen Applikation
- Entwickeln Sie Ihre eigenen Anwendungen und damit praktisch Ihr eigenes Spezial-IC: sei es eine spezielle Alarmanlage, ein Messgerät oder eine Robotersteuerung
- Über 80 praktische Experimente:

 Den USB-Brückenchip FT232RL einrichten und anwenden, Ein-/Ausschaltverzögerung, Temperaturschalter, Kapazitätsmessgerät, Schuluhr mit RTC, 6-Kanal-Digitalvoltmeter, Lüftersteuerung, Datenaustausch zwischen VB.NET und Arduino, Sensortaster, Statemaschine, Daten aufzeichnen mit Stamp PLOT, Digitales Speicheroszilloskop, Bewegungsmelder-Alarmanlage, Dämmerungsschalter, romantisches Kerzenlicht, Musikplayer, Datenplotter mit VB.NET, serielle Ein- und Ausgabe, Experimente mit LCD-Displays und vieles mehr



Euro 29,95 [D]