

U. Jarecki  
H.-J. Schulz

Eine kompakte  
Ingenieurmathematik  
zum Nachschlagen

# ÜBUNGSMATHEMATIK



Springer

# Dubbel Mathematik

U. Jarecki • Hans-Joachim Schulz

# Dubbel Mathematik

Eine kompakte Ingenieurmathematik  
zum Nachschlagen

 Springer

Prof. Dr. Hans-Joachim Schulz  
Beuth Hochschule für Technik  
Berlin  
Luxemburger Straße 10  
13353 Berlin  
Deutschland  
hjschulz@beuth-hochschule.de

Prof. Dr. U. Jarecki †  
Beuth Hochschule für Technik  
Berlin

ISBN 978-3-642-22058-6 e-ISBN 978-3-642-22059-3  
DOI 10.1007/978-3-642-22059-3  
Springer Heidelberg Dordrecht London New York

Die Deutsche Nationalbibliothek verzeichnet diese Publikation in der Deutschen Nationalbibliografie; detaillierte bibliografische Daten sind im Internet über <http://dnb.d-nb.de> abrufbar.

© Springer-Verlag Berlin Heidelberg 2011

Dieses Werk ist urheberrechtlich geschützt. Die dadurch begründeten Rechte, insbesondere die der Übersetzung, des Nachdrucks, des Vortrags, der Entnahme von Abbildungen und Tabellen, der Funksendung, der Mikroverfilmung oder der Vervielfältigung auf anderen Wegen und der Speicherung in Datenverarbeitungsanlagen, bleiben, auch bei nur auszugsweiser Verwertung, vorbehalten. Eine Vervielfältigung dieses Werkes oder von Teilen dieses Werkes ist auch im Einzelfall nur in den Grenzen der gesetzlichen Bestimmungen des Urheberrechtsgesetzes der Bundesrepublik Deutschland vom 9. September 1965 in der jeweils geltenden Fassung zulässig. Sie ist grundsätzlich vergütungspflichtig. Zuwiderhandlungen unterliegen den Strafbestimmungen des Urheberrechtsgesetzes.

Die Wiedergabe von Gebrauchsnamen, Handelsnamen, Warenbezeichnungen usw. in diesem Werk berechtigt auch ohne besondere Kennzeichnung nicht zu der Annahme, dass solche Namen im Sinne der Warenzeichen- und Markenschutz-Gesetzgebung als frei zu betrachten wären und daher von jedermann benutzt werden dürften.

*Einbandentwurf:* eStudio Calamar S.L.

Gedruckt auf säurefreiem Papier

Springer ist Teil der Fachverlagsgruppe Springer Science+Business Media ([www.springer.com](http://www.springer.com))

# Vorwort zur DUBBEL Mathematik

Die *DUBBEL Mathematik* in kompakter Form ist jetzt wieder gedruckt verfügbar. Sie enthält alle wesentlichen Elemente der *Ingenieursmathematik* für die Studierenden des Maschinenbaus und für den in der Industrie tätigen Ingenieur. Hervorragend eignet sie sich zum schnellen Nachlesen von mathematischen Regeln und Zusammenhängen und ergänzt damit das Standardwerk DUBBEL, das jetzt in der 23. Auflage vorliegt.

Weitere Informationen und das ausführliche Inhaltsverzeichnis zum DUBBEL – Taschenbuch für den Maschinenbau finden Sie unter  
<http://www.springer.com/engineering/mechanical+eng/book/978-3-642-17305-9>

Die Herausgeber des DUBBEL K.-H. Grote und J. Feldhusen

# Inhaltsverzeichnis

<b>A</b>	<b>Mathematik</b>	
<b>1</b>	<b>Mengen, Funktionen und Boolesche Algebra</b>	A3
1.1	Mengen	A3
	1.1.1 Mengenbegriff A3. – 1.1.2 Mengenrelationen A3. – 1.1.3 Mengenverknüpfungen A3. – 1.1.4 Das kartesische oder Kreuzprodukt A3.	
1.2	Funktionen	A4
1.3	Boolesche Algebra	A4
	1.3.1 Grundbegriffe A4. – 1.3.2 Zweielementige Boolesche Algebra A5.	
<b>2</b>	<b>Zahlen</b>	A6
2.1	Reelle Zahlen	A6
	2.1.1 Einführung A6. – 2.1.2 Grundgesetze der reellen Zahlen A6. – 2.1.3 Der absolute Betrag A7 – 2.1.4 Mittelwerte und Ungleichungen A7. – 2.1.5 Potenzen, Wurzeln und Logarithmen A7. – 2.1.6 Zahlendarstellung in Stellenwertsystemen A7. – 2.1.7 Endliche Folgen und Reihen Binomischer Lehrsatz A8 – 2.1.8 Unendliche reelle Zahlenfolgen und Zahlenreihen A9.	
2.2	Komplexe Zahlen	A10
	2.2.1 Komplexe Zahlen und ihre geometrische Darstellung A10. – 2.2.2 Addition und Multiplikation A10. – 2.2.3 Darstellung in Polarkoordinaten. Absoluter Betrag A10. – 2.2.4 Potenzen und Wurzeln A10.	
2.3	Gleichungen	A11
	2.3.1 Algebraische Gleichungen A11. – 2.3.2 Polynome A11. – 2.3.3 Transzendente Gleichungen A12.	
<b>3</b>	<b>Lineare Algebra</b>	A12
3.1	Vektoralgebra	A12
	3.1.1 Vektoren und ihre Eigenschaften A12. – 3.1.2 Lineare Abhängigkeit und Basis A13. – 3.1.3 Koordinatendarstellung von Vektoren A14. – 3.1.4 Inneres oder skalares Produkt A14. – 3.1.5 Äußeres oder vektorielles Produkt A14. – 3.1.6 Spatprodukt A15. – 3.1.7 Entwicklungssatz und mehrfache Produkte A15.	
3.2	Der reelle $n$ -dimensionale Vektorraum $\mathbb{R}^n$	A15
	3.2.1 Der reelle Euklidische Raum A16. – 3.2.2 Determinanten A16. – 3.2.3 Cramer-Regel A17. – 3.2.4 Matrizen und lineare Abbildungen A18. – 3.2.5 Lineare Gleichungssysteme A19.	
<b>4</b>	<b>Geometrie</b>	A21
4.1	Planimetrie	A21
	4.1.1 Punkt, Gerade, Strahl, Strecke, Streckenzug A21. – 4.1.2 Orientierung einer Ebene A21. – 4.1.3 Winkel A21. – 4.1.4 Strahlensätze A21 – 4.1.5 Ähnlichkeit A22. – 4.1.6 Teilung von Strecken A22. – 4.1.7 Pythagoreische Sätze A23.	
4.2	Trigonometrie	A23
	4.2.1 Goniometrie A23. – 4.2.2 Berechnung von Dreiecken und Flächen A27.	
4.3	Stereometrie	A28
	4.3.1 Punkt, Gerade und Ebene im Raum A28. – 4.3.2 Körper, Volumenmessung A30. – 4.3.3 Polyeder A30. – 4.3.4 Oberfläche und Volumen von Polyedern A30. – 4.3.5 Oberfläche und Volumen von einfachen Rotationskörpern A30. – 4.3.6 Guldinische Regeln A30.	
4.4	Darstellende Geometrie	A30
	4.4.1 Vergleich der Projektionsarten A33. – 4.4.2 Orthogonale Zweitafelprojektion A33. – 4.4.3 Axonometrische Projektionen A35.	

4.5	Methoden zur Darstellung analytisch nicht beschreibbarer geometrischer Objekte . . . . .	A37
4.5.1	Problemstellung A37. – 4.5.2 Darstellung einer Raumkurve durch $n+1$ Stützpunkte mit Hilfe von Spline-Funktionen A37. – 4.5.3 Bezier-Kurven A38. – 4.5.4 B-spline-Kurven A39. – 4.5.5 Flächendarstellung A40.	
<b>5</b>	<b>Analytische Geometrie</b> . . . . .	A41
5.1	Analytische Geometrie der Ebene . . . . .	A41
5.1.1	Das kartesische Koordinatensystem A41. – 5.1.2 Strecke A41. – 5.1.3 Dreieck A42.– 5.1.4 Winkel A42. – 5.1.5 Gerade A42. – 5.1.6 Koordinatentransformationen A43. – 5.1.7 Kegelschnitte A43. – 5.1.8 Allgemeine Kegelschnittgleichung A46.	
5.2	Analytische Geometrie des Raumes . . . . .	A47
5.2.1	Das kartesische Koordinatensystem A47. – 5.2.2 Strecke A47. – 5.2.3 Dreieck und Tetraeder A48. – 5.2.4 Gerade A48. – 5.2.5 Ebene A49. – 5.2.6 Koordinatentransformationen A50.	
<b>6</b>	<b>Differential- und Integralrechnung</b> . . . . .	A50
6.1	Reellwertige Funktionen einer reellen Variablen . . . . .	A50
6.1.1	Grundbegriffe A50. – 6.1.2 Grundfunktionen A51. – 6.1.3 Einteilung der Funktionen A52.– 6.1.4 Grenzwert und Stetigkeit A52. – 6.1.5 Ableitung einer Funktion A53. – 6.1.6 Differentiale A54. – 6.1.7 Sätze über differenzierbare Funktionen A54. – 6.1.8 Monotonie, Konvexität und Extrema von differenzierbaren Funktionen A55. – 6.1.9 Grenzwertbestimmung durch Differenzieren. Regel von de l'Hospital A57. – 6.1.10 Das bestimmte Integral A57. – 6.1.11 Integralfunktion, Stammfunktin und Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung A58. – 6.1.12 Das unbestimmte Integral A58. – 6.1.13 Integrationsmethoden A58. – 6.1.14 Integration rationaler Funktionen A59. – 6.1.15 Integration von irrationalen algebraischen und transzendenten Funktionen A60 – 6.1.16 Uneigentliche Integrale A61. – 6.1.17 Geometrische Anwendungen der Differential- und Integralrechnung A61. – 6.1.18 Unendliche Funktionenreihen A61. –	
6.2	Reellwertige Funktionen mehrerer reeller Variablen . . . . .	A65
6.2.1	Grundbegriffe A65. – 6.2.2 Grenzwerte und Stetigkeit A66. – 6.2.3 Partielle Ableitungen A66. – 6.2.4 Integraldarstellung von Funktionen und Doppelintegrale A69. – 6.2.5 Flächen- und Raumintegrale A69.	
<b>7</b>	<b>Kurven und Flächen, Vektoranalysis</b> . . . . .	A72
7.1	Kurven in der Ebene . . . . .	A72
7.1.1	Grundbegriffe A72. – 7.1.2 Tangenten und Normalen A73. – 7.1.3 Bogenlänge A74. – 7.1.4 Krümmung A74. – 7.1.5 Einhüllende einer Kurvenschar A75. – 7.1.6 Spezielle ebene Kurven A75. – 7.1.7 Kurvenintegrale A78.	
7.2	Kurven im Raum . . . . .	A80
7.2.1	Grundbegriffe A80. – 7.2.2 Tangente und Bogenlänge A80. – 7.2.3 Kurvenintegrale A80.	
7.3	Fläche . . . . .	A81
7.3.1	Grundbegriffe A81. – 7.3.2 Tangentialebene A82. – 7.3.3 Oberflächenintegrale A82.	
7.4	Vektoranalysis . . . . .	A83
7.4.1	Grundbegriffe A83. – 7.4.2 Der $\nabla$ -(Nabla-) Operator A84. – 7.4.3 Integralsätze A84.	
<b>8</b>	<b>Differentialgleichungen</b> . . . . .	A85
8.1	Gewöhnliche Differentialgleichungen . . . . .	A85
8.1.1	Grundbegriffe A85. – 8.1.2 Differentialgleichung 1. Ordnung A85. – 8.1.3 Differentialgleichungen n-ter Ordnung A87. – 8.1.4 Lineare Differentialgleichungen A87.– 8.1.5 Lineare Differentialgleichungen mit konstanten Koeffizienten A88. – 8.1.6 Systeme von linearen Differentialgleichungen mit konstanten Koeffizienten A89. – 8.1.7 Randwertaufgabe A91. – 8.1.8 Eigenwertaufgabe A91.	
8.2	Partielle Differentialgleichungen . . . . .	A92
8.2.1	Lineare partielle Differentialgleichungen 2. Ordnung A92.– 8.2.2 Trennung der Veränderlichen A92. – 8.2.3 Anfangs- und Randbedingungen A92.	

<b>9</b>	<b>Auswertung von Beobachtungen und Messungen</b> .....	A94
9.1	Kombinatorik .....	A94
	9.1.2 Variationen A94. – 9.1.3 Kombinationen A94.	
9.2	Fehlerrechnung .....	A95
	9.1.1 Permutationen A94. – 9.2.1 Fehlerarten A95. – 9.2.2 Fehlerfortpflanzung bei systematischen Fehlern A95.	
9.3	Ausgleichsrechnung nach der Methode der kleinsten Quadrate .....	A95
	9.3.1 Grundlagen A95. – 9.3.2 Ausgleich direkter Messungen gleicher Genauigkeit A96. – 9.3.3 Fehlerfortpflanzung bei zufälligen Fehlergrößen A96. – 9.3.4 Ausgleich direkter Messungen ungleicher Genauigkeit A97.	
9.4	Wahrscheinlichkeitsrechnung .....	A97
	9.4.1 Definitionen und Rechengesetze der Wahrscheinlichkeit A97. – 9.4.2 Zufallsvariable und Verteilungsfunktion A99. – 9.4.3 Parameter der Verteilungsfunktion A100. – 9.4.4 Einige spezielle Verteilungsfunktionen A100.	
9.5	Statistik .....	A100
	9.5.1 Häufigkeitsverteilung A100. – 9.5.2 Arithmetischer Mittelwert, Varianz und Standardabweichung A104. – 9.5.3 Regression und Korrelation A105.	
<b>10</b>	<b>Praktische Mathematik</b> .....	A106
10.1	Graphische Darstellung von Funktionen .....	A106
	10.1.1 Graph einer Funktion A106. – 10.1.2 Funktionsskalen A106. – 10.1.3 Funktionskurven in ebenen, rechtwinkligen Koordinatensystemen (Diagramme) A107.	
10.2	Einführung in die Nomographie .....	A107
	10.2.1 Nomogramme für zwei Veränderliche A107. – 10.2.2 Nomogramme für drei Veränderliche A107. – 10.2.3 Nomogramme für mehr als drei Veränderliche A110.	
10.3	Numerische Berechnung von Wurzeln nichtlinearer Gleichungen .....	A110
	10.3.1 Methode der schrittweisen Näherung (Iterationsverfahren) A110. – 10.3.2 Newtonsches Näherungsverfahren A111. – 10.3.3 Sekantenverfahren und Regula falsi A111. – 10.3.4 Konvergenzordnung A111. – 10.3.5 Probleme der Genauigkeit A111.	
10.4	Interpolationsverfahren .....	A112
	10.4.1 Aufgabenstellung, Existenz und Eindeutigkeit der Lösung A112. – 10.4.2 Ansatz nach Lagrange A112. – 10.4.3 Ansatz nach Newton A112. – 10.4.4 Polynomrechnung nach dem Horner-Schema A113.	
10.5	Auflösung linearer Gleichungen .....	A114
	10.5.1 Gaußsches Eliminationsverfahren A114.	
10.6	Integrationsverfahren .....	A115
	10.6.1 Newton-Cotes-Formeln A115. – 10.6.2 Graphisches Integrationsverfahren A117. – 10.6.3 Differenzenoperatoren A117.	
10.7	Numerische Lösungsverfahren für Differentialgleichungen .....	A118
	10.7.1 Aufgabenstellung des Anfangswertproblems A118. – 10.7.2 Das Eulersche Streckenzugverfahren A118. – 10.7.3 Runge-Kutta-Verfahren A119.	
10.8	Lineare Optimierung .....	A120
	10.8.1 Graphisches Verfahren für zwei Variablen A120. – 10.8.2 Simplexverfahren A120. – 10.8.3 Parametrische lineare Optimierung A123.	
10.9	Nichtlineare Optimierung .....	A124
	10.9.1 Problemstellung A124. – 10.9.2 Einige spezielle Algorithmen A124.	
<b>11</b>	<b>Anhang A: Diagramme und Tabellen</b> .....	A126

# **A Mathematik**

# 1 Mengen, Funktionen und Boolesche Algebra

U. Jarecki, Berlin

## 1.1 Mengen

### 1.1.1 Mengenbegriff

Die Menge ist als eine Gesamtheit von verschiedenen Objekten mit gemeinsamen Eigenschaften erklärt. Die grundlegende Beziehung zwischen Mengen  $M$  und ihren Elementen  $m$  ist die Relation des Enthaltenseins mit dem Symbol  $\in$ :

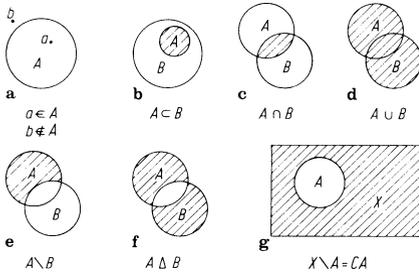
$$m \in M \text{ } m \text{ ist Element von } M, \\ m \notin M \text{ } m \text{ ist nicht Element von } M.$$

**Endliche Mengen** können durch Aufzählung ihrer Elemente in einer Mengenklammer erklärt sein, z.B.  $M = \{1, 2, 3\}$ . Eelementige Mengen, z.B.  $\{a\}$ , sind von ihrem Element, z.B.  $a$ , zu unterscheiden. Die leere Menge  $\{\}$  oder  $\emptyset$  enthält kein Element.

**Unendliche Mengen** werden durch die Eigenschaften ihrer Elemente gekennzeichnet. Bedeutet  $G(x)$  die Aussageform „ $x$  ist gerade Zahl“, so wird die Menge  $G$  der geraden Zahlen dargestellt durch

$$G = \{x \mid G(x)\} = \{x \mid x \text{ ist gerade Zahl}\}.$$

Mengen werden durch Punktfolgen in der Ebene, z.B. Kreise (**Bild 1**), veranschaulicht (Venn-Diagramm). Auf **Bild 1 a** ist der Punkt  $a$  ein Element der Menge  $A$ , während der Punkt  $b$  nicht zu  $A$  gehört.



**Bild 1a-g**, Venn-Diagramm

### 1.1.2 Mengenrelationen

**Teilmengenrelation  $A \subset B$  (Bild 1b)**.  $A$  ist Teilmenge von  $B$  oder  $B$  ist Obermenge von  $A$ , wenn jedes Element von  $A$  auch Element von  $B$  ist. So ist die Menge der natürlichen Zahlen Teilmenge der ganzen Zahlen. Es gelten die Eigenschaften

$$\emptyset \subset A, A \subset A; \text{ aus } A \subset B \text{ und } B \subset C \text{ folgt } A \subset C.$$

**Gleichheitsrelation  $A=B$** . Die Mengen  $A$  und  $B$  heißen gleich, wenn sie die gleichen Elemente enthalten. Jedes Element von  $A$  ist in  $B$  und jedes Element von  $B$  ist in  $A$  enthalten. Also  $A=B$  genau dann, wenn  $A \subset B$  und  $B \subset A$ .

**Beispiele:**

$$\{1;2\} = \{2;1\} = \{x \mid (x-1)(x-2) = 0\}, \\ \{x \mid x^2 > 1\} = \{x \mid x > 1 \text{ oder } x < -1\}.$$

**Potenzmenge  $\mathfrak{P}(X)$** . Sie ist definiert als Menge aller Teilmengen von  $X$ , also  $A \in \mathfrak{P}(X)$  ist gleichbedeutend mit  $A \subset X$ .

### 1.1.3 Mengenverknüpfungen

**Durchschnitt  $A \cap B$  (Bild 1c)**. Er ist die Menge aller Elemente, die sowohl zu  $A$  als auch zu  $B$  gehören.

$$A \cap B = \{x \mid x \in A \text{ und } x \in B\}.$$

**Beispiele:**

$$\{a,b,c\} \cap \{b,d\} = \{b\}, \\ \{x \mid x \geq 1\} \cap \{x \mid x \leq 2\} = \{x \mid 1 \leq x \leq 2\}.$$

**Vereinigung  $A \cup B$  (Bild 1d)**. Sie ist die Menge aller Elemente, die mindestens in einer der beiden Mengen  $A$  und  $B$  enthalten sind.

$$A \cup B = \{x \mid x \in A \text{ oder } x \in B\}.$$

**Beispiele:**

$$\{a,b,c\} \cup \{a,d\} = \{a,b,c,d\}, \\ \{x \mid 0 \leq x \leq 2\} \cup \{x \mid -1 \leq x \leq 1\} = \{x \mid -1 \leq x \leq 2\}.$$

**Differenz  $A \setminus B$  (Bild 1e)**. Sie ist die Menge aller Elemente, die zu  $A$  und nicht zu  $B$  gehören.

$$A \setminus B = \{x \mid x \in A \text{ und } x \notin B\}.$$

**Beispiele:**

$$\{a,b,c\} \setminus \{b,d\} = \{a,c\}, \\ \{x \mid x \geq 1\} \setminus \{x \mid x < 0\} = \{x \mid 0 \leq x \leq 1\}.$$

**Diskrepanz  $A \Delta B$  (Bild 1f)** oder symmetrische Differenz. Sie ist die Menge aller Elemente, die zu  $A$  und nicht zu  $B$  oder die zu  $B$  und nicht zu  $A$  gehören.

$$A \Delta B = (A \setminus B) \cup (B \setminus A)$$

**Komplement  $\bar{C}A$  (Bild 1g)**. Ist  $A$  Teilmenge einer Grundmenge  $X$ , so ist  $\bar{C}A = X/A$ .

**Beispiel:** Bedeutet  $\mathbb{R}$  die Menge der reellen Zahlen und ist  $A = \{x \mid x \leq 0\} \subset \mathbb{R}$ , dann lautet das Komplement

$$\bar{C}A = \mathbb{R} \setminus A = \{x \mid x > 0\}.$$

### 1.1.4 Das kartesische oder Kreuzprodukt

Das Kreuzprodukt  $A \times B$  zweier Mengen  $A$  und  $B$  ist erklärt als die Menge aller geordneten Paare  $(a, b)$  mit  $a \in A$  und  $b \in B$ ,

$$A \times B = \{(a,b) \mid a \in A \text{ und } b \in B\},$$

wobei  $A$  und  $B$  als Faktoren bezeichnet werden. Im allgemeinen ist  $A \times B \neq B \times A$ .  $a$  und  $b$  heißen Koordinaten des Paares  $(a, b)$ . Zwei Paare  $(a, b)$  und  $(x, y)$  sind genau dann gleich, wenn  $x=a$  und  $y=b$ .

**Beispiel:** Ist  $\mathbb{R}$  die Menge der reellen Zahlen, dann besteht die Menge

$$\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R} = \{(x,y) \mid x \in \mathbb{R} \text{ und } y \in \mathbb{R}\}$$

aus den geordneten Zahlenpaaren  $(x, y)$ , die als Punkte in der Ebene dargestellt werden können, wobei  $x$  und  $y$  die kartesischen Koordinaten des Punktes  $(x, y)$  bedeuten.

Das Kreuzprodukt aus den  $n$ -Mengen  $A_1, A_2, A_3, \dots, A_n$  ist erklärt durch

$$A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n = \{(a_1, a_2, \dots, a_n) \mid a_1 \in A_1 \\ \text{und } a_2 \in A_2, \dots \text{ und } a_n \in A_n\}.$$

Seine Elemente  $(a_1, a_2, \dots, a_n)$  heißen geordnete  $n$ -Tupel mit den Koordinaten  $a_1, a_2, \dots, a_n$ . Zwei  $n$ -Tupel sind genau dann gleich, wenn ihre Koordinaten gleich sind. Sind alle  $n$  Faktoren gleich  $A$ , so ist

$$A \times A \times A \times \dots \times A = A^n.$$



**1.3.2 Zweielementige Boolesche Algebra**

Es wird eine Menge  $B$  mit zwei Elementen, die dann notwendig die ausgezeichneten Elemente 0 und 1 sind, zugrunde gelegt. Konkrete Modelle sind die Aussagen- und die Schaltalgebra, wobei die Elemente 0 und 1 die Aussagenwerte „falsch“ und „wahr“ bzw. die Schaltwerte „aus“ und „ein“ bedeuten.

**Schaltalgebra**

Hier werden die ausgezeichneten Elemente mit 0 und L bezeichnet, so daß  $B = \{0, L\}$ . Ein Buchstabe, z.B.  $x$ , der durch die Elemente 0 oder L ersetzt werden kann, heißt Schaltvariable. Folgende Bezeichnungen und Symbole werden verwendet:

- Komplementierung ( $\bar{\phantom{x}}$ ):
- Negation „ $\neg$ “ oder „ $\neg$ “:
- Addition (+):
- Oder-Verknüpfung oder Disjunktion „ $\vee$ “:
- Multiplikation ( $\cdot$ ):
- Und-Verknüpfung oder Konjunktion „ $\wedge$ “:

Ihre Definitionen auf der Menge  $B = \{0, L\}$  ergeben sich aus den Gln. (8) bis (10), Siehe **Tab. 1**.

Der Schaltalgebra liegen Netzwerke zugrunde, bei denen eine Anzahl von Schaltern mit den Variablen  $E_i \in \{0, L\}$  ( $i = 1, 2, 3, \dots, n$ ) teils parallel, hintereinander geschaltet oder gekoppelt ist. Dem entspricht eine  $n$ -stellige Verknüpfung der Schaltvariablen  $E_i$  durch die Symbole „ $\wedge$ “, „ $\vee$ “, „ $\neg$ “, über die jedem  $n$ -Tupel  $(E_1, E_2, \dots, E_n)$  mit  $E_i \in \{0, L\}$  genau einer der Werte aus  $\{0, L\}$ , nämlich der Schaltwert des Netzwerks, zugeordnet ist. Ein solches Netzwerk wird durch eine Schaltfunktion  $A = f(E_1, E_2, \dots, E_n)$  mit den Eingangsgrößen  $E_i \in \{0, L\}$  und der Ausgangsgröße  $A \in \{0, L\}$  beschrieben. Daher heißt die Negation auch Nicht-, die Disjunktion Oder- und die Konjunktion Und-Funktion.

**Beispiel:** Die durch  $A = f(E_1, E_2, E_3) = \overline{(E_1 \vee E_2)} \wedge E_3$  definierte Funktion  $f$  ordnet dem Wertetripel  $(L, 0, L)$  den Funktionswert  $A = f(L, 0, L) = (\overline{L \vee 0}) \wedge L = (\overline{0 \vee 0}) \wedge L = \overline{0} \wedge L = L \wedge L = L$  zu.

Allgemein wird als  $n$ -stellige Boolesche Funktion  $f$  auf der Menge  $B = \{0, L\}$  eine Abbildung aller  $n$ -Tupel  $(E_1, E_2, \dots, E_n)$  mit  $E_i \in B$  in die Menge  $B$  bezeichnet, symbolisch

$$f: B \times B \times B \times \dots \times B \rightarrow B.$$

$n$ -mal

**Tabelle 1.** Boolesche Funktionen

Negation ( $\bar{\phantom{x}}$ ) ( $\bar{a}$ : nicht $a$ )		Disjunktion ( $\vee$ ) ( $a \vee b$ : $a$ oder $b$ )		Konjunktion ( $\wedge$ ) ( $a \wedge b$ : $a$ und $b$ )	
$a$	$\bar{a}$	$a$	$b$	$a \vee b$	$a \wedge b$
0	L	0	0	0	0
L	0	0	L	0	0
		L	0	L	0
		L	L	L	L

**Tabelle 2.** Weitere Boolesche Funktionen

Nand-Verknüpfung ( $\bar{\wedge}$ ) ( $a \bar{\wedge} b$ : $a$ nand $b$ )			Nor-Verknüpfung ( $\bar{\vee}$ ) ( $a \bar{\vee} b$ : $a$ nor $b$ )			Implikation ( $\Rightarrow$ ) ( $a \Rightarrow b$ : $a$ impliziert $b$ )			Äquivalenz ( $\equiv$ ) ( $a \equiv b$ : $a$ äquivalent $b$ )			Antivalenz ( $\nabla$ ) ( $a \nabla b$ : $a$ antivalent $b$ )		
$a$	$b$	$a \bar{\wedge} b$	$a$	$b$	$a \bar{\vee} b$	$a$	$b$	$a \Rightarrow b$	$a$	$b$	$a \equiv b$	$a$	$b$	$a \nabla b$
0	0	L	0	0	L	0	0	L	0	0	L	0	0	0
0	L	L	0	L	0	0	L	L	0	L	0	0	L	L
L	0	L	L	0	0	L	0	0	L	0	0	0	0	L
L	L	0	L	L	0	L	L	L	L	L	L	L	L	0

Da die  $E_i$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ) nur die beiden Werte 0 oder L annehmen, enthält die Definitionsmenge  $2^n$  verschiedene  $n$ -Tupel, denen durch  $f$  genau einer der beiden Werte 0 oder L zugeordnet ist. Es gibt also  $2^{2^n}$  verschiedene  $n$ -stellige Boolesche Funktionen auf  $B$ .

Für  $n=2$  ergeben sich 16 zweistellige Boolesche Funktionen. Von ihnen sind außer der Oder-Funktion  $f(a, b) = a \vee b$  und der Und-Funktion  $f(a, b) = a \wedge b$  noch von Bedeutung: (s. **Tab. 2**).

Hiernach ist die Nand-Verknüpfung die Negation der Und-Verknüpfung und die Nor-Verknüpfung die Negation der Oder-Verknüpfung. Die vorstehenden Funktionen lassen sich mit Hilfe der Grundverknüpfungen „ $\neg$ “, „ $\vee$ “, „ $\wedge$ “ folgendermaßen darstellen:

- Nand-Funktion  $a \bar{\wedge} b = \overline{a \wedge b} = \bar{a} \vee \bar{b}$ ,
- Nor-Funktion  $a \bar{\vee} b = \overline{a \vee b} = \bar{a} \wedge \bar{b}$ ,
- Implikation  $a \Rightarrow b = \bar{a} \vee b$ ,
- Äquivalenz  $a \equiv b = (a \wedge b) \vee (\bar{a} \wedge \bar{b})$ ,
- Antivalenz  $a \nabla b = \overline{a \equiv b} = (\bar{a} \vee \bar{b}) \wedge (a \vee b) = (a \wedge b) \vee (\bar{a} \wedge \bar{b})$ .

Allgemein ist jede  $n$ -stellige Boolesche Funktion auf  $B = \{0, L\}$  mit Hilfe der Grundverknüpfungen darstellbar. Sind  $E_1, E_2, E_3, \dots, E_n$  die Variablen einer  $n$ -stelligen Funktion, dann heißen

$$X_1 \wedge X_2 \wedge X_3 \wedge \dots \wedge X_n \text{ bzw. } X_1 \vee X_2 \vee X_3 \vee \dots \vee X_n,$$

bei denen an Stelle von  $X_i$  entweder  $E_i$  oder  $\bar{E}_i$  steht, ihr konjunktives bzw. disjunktives Elementarglied. Sie nehmen genau für eine Belegung der Variablen mit 0 oder L den Wert L bzw. 0 an. So nimmt das konjunktive bzw. disjunktive Elementarglied  $E_1 \wedge E_2 \wedge E_3$  bzw.  $E_1 \vee E_2 \vee E_3$  genau dann den Wert L bzw. 0 an, wenn  $E_1 = 0, E_2 = L, E_3 = 0$  bzw.  $E_1 = L, E_2 = 0, E_3 = L$  oder kürzer, wenn  $(E_1, E_2, E_3) = (0, L, 0)$  bzw.  $(E_1, E_2, E_3) = (L, 0, L)$ .

Ist nun  $f$  eine Funktion, die mindestens für eine Belegung der Variablen den Wert L annimmt, so werden für alle  $n$ -Tupel  $(E_1, E_2, \dots, E_n)$  mit  $f(E_1, E_2, \dots, E_n) = L$  die konjunktiven Elementarglieder gebildet, so daß diese genau für ihre entsprechenden  $n$ -Tupel den Wert L annehmen. Die disjunktive Verknüpfung dieser Elementarglieder stellt dann die Funktion  $f$  dar. Diese Darstellung heißt disjunktive Normalform der Funktion  $f$ . Vollkommen analog läßt sich eine Funktion, die mindestens einmal den Wert 0 annimmt, in der konjunktiven Normalform darstellen, die aus der Konjunktion von disjunktiven Elementargliedern besteht.

**Beispiel:** Die dreistellige Boolesche Funktion  $f$  auf  $B = \{0, L\}$  sei durch die Tabelle erklärt.

$E_1$	$E_2$	$E_3$	$f(E_1, E_2, E_3)$
0	0	0	0
0	0	L	L
0	L	0	0
L	0	0	L
0	L	L	0
L	0	L	0
L	L	0	L
L	L	L	0

Sie nimmt für die folgenden 3-Tupel  $(0,0,L)$ ,  $(L,0,0)$ ,  $(L,L,0)$  den Wert  $L$  an. Die entsprechenden konjunktiven Elementarglieder lauten  $E_1 \wedge E_2 \wedge E_3$ ,  $E_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge E_3$ ,  $E_1 \wedge E_2 \wedge \bar{E}_3$ . Die disjunktive Verknüpfung dieser Elementarglieder liefert die disjunktive Normalform der Funktion  $f$ .

$$f(E_1, E_2, E_3) = (\bar{E}_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge E_3) \vee (E_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge \bar{E}_3) \vee (E_1 \wedge E_2 \wedge E_3).$$

Für die konjunktive Normalform werden alle 3-Tupel mit dem Funktionswert 0 betrachtet. Diese sind

$$(0,0,0), (0,L,0), (0,L,L), (L,0,L), (L,L,L).$$

Die entsprechenden disjunktiven Elementarglieder sind

$$E_1 \vee E_2 \vee E_3, \quad E_1 \vee E_2 \vee E_3, \quad E_1 \vee \bar{E}_2 \vee \bar{E}_3, \\ \bar{E}_1 \vee E_2 \vee \bar{E}_3, \quad \bar{E}_1 \vee \bar{E}_2 \vee E_3.$$

Ihre konjunktive Verknüpfung liefert die konjunktive Normalform

$$f(E_1, E_2, E_3) = (E_1 \vee E_2 \vee E_3) \wedge (E_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge E_3) \wedge (E_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge \bar{E}_3) \\ \wedge (\bar{E}_1 \wedge E_2 \wedge E_3) \wedge (\bar{E}_1 \vee \bar{E}_2 \vee E_3).$$

Die Funktion  $f$  in der disjunktiven Normalform wird wie folgt vereinfacht:

$$f(E_1, E_2, E_3) = (\bar{E}_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge E_3) \vee (E_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge \bar{E}_3) \\ \vee (E_1 \wedge E_2 \wedge E_3) \\ = (\bar{E}_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge E_3) \vee [(E_1 \wedge \bar{E}_3) \wedge (E_2 \vee \bar{E}_2)] \\ \text{s. Distributivität } a(b+c) = ab+ac \\ \text{mit } a = E_1 \wedge \bar{E}_3, b = E_2 \text{ und } c = \bar{E}_2; \\ = (\bar{E}_1 \wedge \bar{E}_2 \wedge E_3) \vee [(E_1 \wedge \bar{E}_3) \wedge 1] \\ \text{s. Komplementarität } a + \bar{a} = 1; \\ = (\bar{E}_1 \wedge \bar{E} \wedge E_3) \vee (E_1 \wedge \bar{E}_3) \\ \text{aus } a \cdot 1 = a \text{ mit } a = E_1 \wedge \bar{E}_3.$$

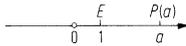
## 2 Zahlen

U. Jarecki, Berlin

### 2.1 Reelle Zahlen

#### 2.1.1 Einführung

Die reellen Zahlen zeichnen sich durch Grundeigenschaften aus, nämlich eine algebraische, eine Ordnungs- und eine topologische Eigenschaft, die auf der Zahlengeraden (**Bild 1**)



**Bild 1.** Zahlengerade

deutbar sind. Jeder reellen Zahl  $a$  kann genau ein Punkt  $P(a)$  oder kurz  $a$  auf der Zahlengeraden zugeordnet werden, wobei insbesondere der Zahl 0 der Ursprung  $O$  und der Zahl 1 der Einheitspunkt  $E$  entspricht. Umgekehrt entspricht jedem Punkt  $P$  auf der Geraden genau eine reelle Zahl, die die Koordinate des Punkts  $P$  heißt.

Die Menge der reellen Zahlen wird mit  $\mathbb{R}$  bezeichnet. Besondere Teilmengen von  $\mathbb{R}$  sind

$\mathbb{N} = \{1, 2, 3, \dots\}$	natürliche Zahlen,
$\mathbb{Z} = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$	ganze Zahlen,
$\mathbb{Q} = \{p/q \mid p \in \mathbb{Z} \text{ und } q \in \mathbb{N}, p \text{ und } q \text{ teilerfremd}\}$	rationale Zahlen.

#### 2.1.2 Grundgesetze der reellen Zahlen

**Algebraische Eigenschaft.** Auf der Menge  $\mathbb{R}$  der reellen Zahlen sind die folgenden Verknüpfungen zweier Zahlen  $a$  und  $b$  definiert:

**Addition**  $(+)$  mit der Summe  $a+b \in \mathbb{R}$ , wobei die Eigenschaften gelten:

für beliebige Zahlen  $a, b, c$

$$a+b = b+a, \quad (a+b)+c = a+(b+c);$$

zu zwei beliebigen Zahlen  $a$  und  $b$  gibt es genau eine Zahl  $x$ , so daß gilt:

$$a+x = b, \quad x = b-a \text{ heit die Differenz von } b \text{ und } a.$$

**Multiplikation**  $(\cdot)$  mit dem Produkt  $a \cdot b = ab \in \mathbb{R}$ , wobei die Eigenschaften gelten:

für beliebige Zahlen  $a, b, c$

$$ab = ba, \quad (ab)c = a(bc), \quad a(b+c) = ab+ac;$$

zu jeder Zahl  $a \neq 0$  und zu jeder Zeit  $b$  gibt es genau eine Zahl  $x$ , so daß gilt:

$$ax = b, \quad x = b/a \text{ heit der Quotient von } b \text{ und } a.$$

Hieraus ergeben sich alle elementaren Rechenregeln wie

$$b+(-a) = b-a, \quad -(a-b+c) = -a+b-c, \quad a+(-a) = 0, \\ a \cdot 0 = 0, \quad a \cdot 1 = a, \quad a(b-c) = ab-ac;$$

$ab=0$  genau dann, wenn  $a=0$  oder  $b=0$ ;

$$\frac{a}{b} : c = \frac{a}{bc}, \quad \frac{a}{b} \cdot \frac{c}{d} = \frac{ac}{bd}, \quad \frac{a}{b} : \frac{c}{d} = \frac{a}{b} \cdot \frac{d}{c} = \frac{ad}{bc}, \\ \frac{a}{b} \pm \frac{c}{d} = \frac{a \pm c}{b}, \quad \frac{a}{b} \pm \frac{c}{d} = \frac{ad \pm bc}{bd}.$$

**Ordnungseigenschaft.** In der Menge  $\mathbb{R}$  ist eine Ordnungsrelation  $\cong$  (kleiner oder gleich) definiert mit den Eigenschaften

- $a \cong a$  Reflexivität,
- Wenn  $a \cong b$  und  $b \cong a$ , so  $a = b$
- Wenn  $a \cong b$  und  $b \cong c$ , so  $a \cong c$

Für beliebige  $a, b \in \mathbb{R}$  gilt  $a \leq b$  oder  $b \leq a$ .  
 $a < b$  ( $a$  kleiner  $b$ ) ist erklärt durch  $a \leq b$  und  $a \neq b$ .

- Ist  $a \geq 0$  bzw.  $a > 0$ , dann heißt  $a$  nichtnegativ bzw. positiv.
- Ist  $a \leq 0$  bzw.  $a < 0$ , dann heißt  $a$  nichtpositiv bzw. negativ.

In Verbindung mit den algebraischen Verknüpfungen gilt:

- Wenn  $a \leq b$ , so  $a+c \leq b+c$  für beliebiges  $c$ .
- Wenn  $0 \leq a$  und  $0 \leq b$ , so  $0 \leq a \cdot b$ .

Hieraus folgt z.B.

- $a^2 \geq 0$  für beliebige  $a \in \mathbb{R}$ .
- Wenn  $a < b$  und  $c > 0$ , so  $ac < bc$ .
- Wenn  $a < b$  und  $c < 0$ , so  $ac > bc$ .

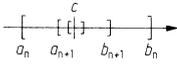
**Topologische Eigenschaft.** Jede Intervallschachtelung bestimmt genau eine reelle Zahl.

Sind  $a \leq b$  zwei reelle Zahlen, dann heißen die Zahlenmengen

- $\{x \mid a \leq x \leq b\} = [a, b]$  abgeschlossene,
- $\{x \mid a < x < b\} = (a, b)$  offene,
- $\{x \mid a \leq x < b\} = [a, b)$  und
- $\{x \mid a < x \leq b\} = (a, b]$  halboffene Intervalle.

$a$  und  $b$  sind ihre Randpunkte, und  $b-a$  ist ihre Länge. Für eine beliebige reelle Zahl  $a$  heißen die Zahlenmengen

- $\{x \mid a \leq x\} = [a, \infty)$  und  $\{x \mid x \leq a\} = (-\infty, a]$  unbeschränkte halboffene, sowie
- $\{x \mid a < x\} = (a, \infty)$  und  $\{x \mid x < a\} = (-\infty, a)$  unbeschränkte offene Intervalle.



**Bild 2.** Intervallschachtelung

Eine Intervallschachtelung ist eine Folge von abgeschlossenen Intervallen  $I_n = [a_n, b_n]$  mit  $a_n \leq a_{n+1} \leq b_{n+1} \leq b_n$  für jedes  $n \in \mathbb{N}$ , wobei die Intervalllängen  $b_n - a_n$  eine Nullfolge bilden. Auf der Zahlengeraden schrumpfen die Intervalle auf einen Punkt zusammen (**Bild 2**), dem eine reelle Zahl  $c$  zugeordnet ist.

**Beispiel:** Die Folge mit den Intervallen  $I_n = [(1 + 1/n)^n, (1 + 1/n)^{n+1}]$   $n = 1, 2, 3, \dots$  ist eine Intervallschachtelung, welche die Zahl  $e = 2,7182818 \dots$  bestimmt, so daß für alle  $n \in \mathbb{N}$   $(1 + 1/n)^n \leq e \leq (1 + 1/n)^{n+1}$  gilt. Die Randpunkte der Intervalle sind rationale Zahlen; sie sind approximative Werte für die irrationale Zahl  $e$ .

**2.1.3 Der absolute Betrag**

Der absolute Betrag (Modul) einer reellen Zahl  $a$  ist definiert durch

$$|a| = \begin{cases} a & \text{für } a \geq 0 \\ -a & \text{für } a \leq 0 \end{cases} \text{ oder } |a| = \max(-a, a),$$

wobei  $\max(a, b)$  die größte der beiden Zahlen  $a$  und  $b$  bedeutet. Geometrisch kennzeichnet  $|a|$  den Abstand des Punkts  $a$  vom Ursprung und  $|b - a|$  den Abstand der beiden Punkte  $a$  und  $b$ . Es gelten  $|a| \geq 0$  für alle  $a \in \mathbb{R}$  und  $|a| = 0$  genau dann, wenn  $a = 0$ .

$$| -a | = | a |, \quad | ab | = | a | | b |, \quad | a \cdot b | = | a | \cdot | b |, \\ - | a | \leq a \leq | a |, \quad | | a | - | b | | \leq | a + b | \leq | a | + | b |;$$

$|a| < c$  genau dann, wenn  $-c < a < c$  ( $c > 0$ ).

**2.1.4 Mittelwerte und Ungleichungen**

Sind  $a_i$  für  $i = 1, 2, 3, \dots, n$  mit  $n \geq 2$  positive Zahlen, so sind für sie die Mittelwerte erklärt:

$$\begin{aligned} \text{arithmetisch} \quad A(a_i) &= (a_1 + a_2 + \dots + a_n) / n, \\ \text{geometrisch} \quad G(a_i) &= \sqrt[n]{a_1 a_2 a_3 \dots a_n}, \\ \text{harmonisch} \quad H(a_i) &= \left[ \frac{1}{n} \left( \frac{1}{a_1} + \frac{1}{a_2} + \dots + \frac{1}{a_n} \right) \right]^{-1}, \\ \text{quadratisch} \quad Q(a_i) &= \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + \dots + a_n^2} / n. \end{aligned}$$

Für sie gelten die Ungleichungen

$$H(a_i) \leq G(a_i) \leq A(a_i) \leq Q(a_i).$$

Ist  $\min a_i$  die kleinste und  $\max a_i$  die größte der Zahlen  $a_i$ , so gilt  $\min a_i \leq H(a_i)$  und  $Q(a_i) \leq \max a_i$ .

Bernoullische und Cauchy-Schwarzsche Ungleichungen:

$$\begin{aligned} (1+x)^n &\geq 1+nx \text{ für } 1+x \geq 0 \text{ und } n=1,2,3,\dots, \\ (1+x)^n &> 1+nx \text{ für } 1+x > 0 \text{ und } n=2,3,4,\dots, \text{ und} \\ (a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n)^2 &\leq (a_1^2 + a_2^2 + \dots + a_n^2)(b_1^2 + b_2^2 + \dots + b_n^2). \end{aligned}$$

**2.1.5 Potenzen, Wurzeln und Logarithmen**

**Potenzen.** Für die Potenzsymbole  $a^b$  ist vorauszusetzen, daß  $a > 0$  und  $b \in \mathbb{R}$  oder  $a \neq 0$  und  $b \in \mathbb{Z}$  oder  $a \in \mathbb{R}$  und  $b \in \mathbb{N}$ . Es gilt

$$\begin{aligned} a^1 &= a, \quad a^0 = 1, \quad 1^b = 1, \quad a^{-b} = 1/a^b; \\ a^b \cdot a^c &= a^{b+c}, \quad (a \cdot b)^c = a^c b^c, \quad (a^b)^c = a^{bc}; \\ a^b : a^c &= a^{b-c}, \quad (a : b)^c = a^c : b^c. \end{aligned}$$

**Wurzeln.** Ist  $b \neq 0$ , so gibt es zu jeder positiven Zahl  $c$  genau eine positive Zahl  $a$ , so daß  $a^b = c$ . Diese Zahl  $a = \sqrt[b]{c}$  heißt

$b$ -te Wurzel aus  $a$ , wobei  $b$  der Wurzelexponent und  $c$  der Radikand bedeutet. Also ist

$$a^b = c \text{ äquivalent } a = \sqrt[b]{c} \text{ für } b \neq 0 \text{ und } c > 0.$$

Es gilt

$$\begin{aligned} \sqrt[1]{1} &= 1, \quad \sqrt[b]{c^b} = c, \quad \sqrt[b]{a^c} = \sqrt[b]{c^a} = a^{c/b}, \\ \sqrt[b]{a^p} &= \sqrt[b]{a^c}, \quad \sqrt[b]{a} = \sqrt[b]{\sqrt[b]{a}}, \quad \sqrt[b]{ab} = \sqrt[b]{a} \sqrt[b]{b}, \\ \sqrt[a]{b} : b &= \sqrt[a]{b} : \sqrt[b]{b}. \end{aligned}$$

**Logarithmen.** Ist  $a > 1$ , so gibt es zu jeder positiven Zahl  $c$  genau eine Zahl  $b$ , so daß  $a^b = c$ . Diese Zahl  $b = \log_a c$  heißt der Logarithmus von  $c$  zur Basis  $a$ , wobei  $a$  die Basis und  $c$  der Logarithmand oder Numerus bedeuten. Also ist

$$a^b = c \text{ äquivalent } b = \log_a c \text{ für } a > 1 \text{ und } c > 0.$$

Bevorzugte Logarithmen sind der dekadische mit der Basis 10, der natürliche mit der Basis  $e$  und der binäre mit der Basis 2. Es gilt

$$\begin{aligned} a^{\log_a c} &= c, \quad b = \log_a a^b, \quad \log_a 1 = 0, \\ e^{\ln c} &= c, \quad b = \ln e^b, \quad \ln 1 = 0, \\ \log_a(bc) &= \log_a b + \log_a c, \quad \log_a(b : c) = \log_a b - \log_a c, \\ \log_a(1/b) &= -\log_a b, \quad \log_a b^c = c \log_a b, \\ \log_a \sqrt[b]{b} &= (1/c) \log_a b, \\ \log_a c &= \log_a b \cdot \log_b c, \quad \lg a = \lg e \cdot \ln a \text{ mit } \lg e = 0,43429 \end{aligned}$$

**2.1.6 Zahlendarstellung in Stellenwertsystemen**

Hierzu dient meist das Dezimalsystem mit der Basis (Grundzahl) 10 und den zehn Ziffern 0, 1, 2, ..., 9. Jeder natürlichen Zahl  $n$  wird dann eine endliche Folge von Ziffern zugeordnet, wobei jedes Glied der Folge neben seinem Ziffern- noch einen Stellenwert hat (z.B.  $9021 = 9 \cdot 10^3 + 0 \cdot 10^2 + 2 \cdot 10^1 + 1 \cdot 10^0$ ). Ist  $g > 1$  eine natürliche Zahl und  $\{0, 1, 2, \dots, g-1\}$  eine Ziffermenge, so läßt sich jede natürliche Zahl  $n$  als Ziffernfolge im Stellenwertsystem mit der Basis  $g$  eindeutig darstellen.

$$n = (a_m a_{m-1} a_{m-2} \dots a_1 a_0)_g = \sum_{i=0}^m a_i g^i \\ \text{für } a_i \in \{0, 1, 2, \dots, g-1\}.$$

Das Binär- oder Dualsystem hat die Basis 2 und die Ziffermenge  $\{0, 1\}$ . Die Darstellung der natürlichen Zahl 18 ist z.B.  $(10010)_2 = 1 \cdot 2^4 + 0 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 0 \cdot 2^0 = (18)_{10} = 18$ . Da das Binärsystem ebenso wie das Dezimalsystem ein Stellenwertsystem ist, sind die für das Rechnen mit Stellenwerten gültigen Regeln übertragbar. Lediglich das kleine Einspluseins und Einmaleins sind verschieden. Im Binärsystem gilt:

$$\begin{aligned} \text{Addition} \quad 0+0 &= 0; 0+1 = 1; 1+0 = 1; 1+1 = 10. \\ \text{Multiplikation} \quad 0 \cdot 0 &= 0; 0 \cdot 1 = 0; 1 \cdot 0 = 0; 1 \cdot 1 = 1. \end{aligned}$$

**Beispiel:** Addition bzw. Multiplikation von Dezimalzahlen im Binärsystem.

41 + 13	13 · 5
	1101 · 101
	1101
101001	0000
+ 1101	1101
110110	Überträge 111
110110 (=54)	1000001 (=65)

Das Hexadezimalsystem hat die Basis 16 und die Ziffernmenge  $\{0, 1, 2, \dots, 9, A, B, C, D, E, F\}$ . Dabei entsprechen die hexadezimalen Ziffern A, B, ..., F den Dezimalzahlen 10, 11, ..., 15. So ist

$$(940)_{16} = 3 \cdot 16^2 + 10 \cdot 16^1 + 12 \cdot 16^0 = (3AC)_{16}.$$